(12) DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIÉE EN VERTU DU TRAITÉ DE COOPÉRATION EN MATIÈRE DE BREVETS (PCT) 2005

(19) Organisation Mondiale de la Propriété Intellectuelle

Bureau international



(43) Date de la publication internationale 15 juillet 2004 (15.07.2004)

PCT

(10) Numéro de publication internationale WO 2004/059591 A2

(51) Classification internationale des brevets⁷:

G08C

(21) Numéro de la demande internationale :

(22) Date de dépôt international :

PCT/EP2003/015045

26 décembre 2003 (26.12.2003)

(25) Langue de dépôt :

français

(26) Langue de publication :

français

(30) Données relatives à la priorité : 02/16898 31 décembre 2002 (31.12.2002) FR

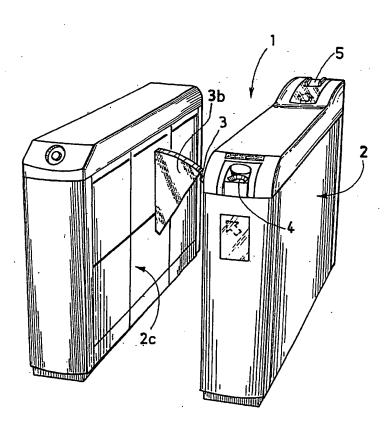
(71) Déposant (pour tous les États désignés sauf US): AU-TOMATIC SYSTEMS [BE/BE]; Avenue Mercator, 5, B-1300 Wavre (BE). (72) Inventeurs; et

- (75) Inventeurs/Déposants (pour US seulement): VANDYCK, Daniel [BE/BE]; Rue des Hautes Hurées, 21, B-14000 Nivelles (BE). ROYEN, Francois [BE/BE]; 30 Rue de L'Eglise, B-4357 Limont (BE). GOSSELIN, Hervé [BE/BE]; 58 rue Emile Masset, B-1360 Thorembais Les Beguines (BE).
- (74) Mandataires: PONTET, Bernard etc.; Pontet Allano & Associes Selarl, 25, rue Jean Rostand, Parc-Club Orsay-Université, F-91893 Orsay Cedex (FR).
- (81) États désignés (national): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR,

[Suite sur la page suivante]

(54) Title: AUTOMATIC GATE AND ASSOCIATED METHOD FOR PERMITTING OR PREVENTING ACCESS

(54) Titre: PORTE AUTOMATISEE ET PROCEDE ASSOCIE POUR PERMETTRE OU INTERDIRE UN ACCES



(57) Abstract: Gate (1) comprising a vertical extended frame (2), at least one flap (3) which may be displaced between a closed position in which said flap prevents the passage of a person and an open position in which said flap permits said passage, means for reading an access ticket, means for controlling the displacement of the flap between the two positions, a lateral face to the frame (2), adjacent to the passage for the person provided with at least two rows of detector cells (C1-C33) cooperating with means for preventing the opening of the flap when said cells detect an abnormal situation, one row of which extends to both sides of the flap above a line (L) situated at the mid-height of the frame and the other row is located close to said line.

(57) Abrégé: Porte (1), comprenant un bâti vertical et allongé (2), au moins un vantail (3) mobile entre une position de fermeture dans laquelle ce vantail interdit le passage d'une personne et une position d'ouverture dans laquelle le vantail permet ce passage, des moyens de lecture pour un titre d'accès, des moyens pour commander le déplacement du vantail entre les deux positions, une face latérale du bâti (2), adjacente au passage de la personne, comportant au moins

[Suite sur la page suivante]

KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) États désignés (régional): brevet ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), brevet eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), brevet européen (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK,

TR), brevet OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Publiée:

 sans rapport de recherche internationale, sera republiée dès réception de ce rapport

En ce qui concerne les codes à deux lettres et autres abréviations, se référer aux "Notes explicatives relatives aux codes et abréviations" figurant au début de chaque numéro ordinaire de la Gazette du PCT.

deux rangées de cellules de détection (C1-C33) coopérant avec des moyens interdisant l'ouverture du vantail, lorsque ces cellules détectent une situation anormale, l'une des rangées s'étendant de part et d'autre du vantail au-dessus d'une ligne (L) située à mi-hauteur du bâti et l'autre rangée étant située au voisinage de cette ligne.

10

15

20

25

30



«Porte automatisée et procédé associé pour permettre ou interdire un accès».

La présente invention concerne une porte automatisée pour permettre ou interdire l'accès à un espace ou un véhicule de transport, en particulier à une salle d'embarquement ou à un avion.

D'une façon générale l'invention s'applique aux accès à des salles d'embarquement, à des bateaux, avions ou à tous moyens de transport en commun ou à des bâtiments, accès aux lounges de compagnies aériennes dans les aéroports, aux zones duty-free.

Les solutions les plus classiques sont des tripodes commandés par la lecture d'un ticket de transport valide.

On connaît également des portillons à vantaux de verre mobiles, coulissants, tournants, ou oscillants.

Les principaux inconvénients de ces solutions connues sont les suivants :

La vitesse de libération du passage est très lente avec ces différents systèmes car les masses en mouvement sont importantes et l'inertie à vaincre forte.

Dans les tripodes, le mouvement du tripode est manuel et les barres du tripode encombrent en permanence le passage, gênant le voyageur, notamment s'il a des bagages.

Dans les systèmes à portes tournantes, la porte occupe un espace important qui ne peut pas être utilisé pour des organes de détection.

Les systèmes à obstacle en verre sont fragiles c'est-à-dire ne supportent pas les chocs.

Les systèmes actuels ont un niveau faible de fiabilité car l'obstacle peut gêner la détection d'avancement de l'utilisateur. Il est difficile de faire une détection de passage à différentes hauteurs.

Le fait que le ticket soit récupéré avant passage de l'obstacle ne garantit pas que la personne soit réellement passée.

En outre, cette récupération n'invite pas au passage, car le tourniquet reste statique tant qu'on ne fait pas le geste de l'ouvrir soi-même.

20

25

30

PCT/EP2003/015045

Le but de la présente invention est de remédier aux inconvénients des solutions connues ci-dessus.

L'invention vise ainsi une porte automatisée pour permettre ou interdire l'accès d'une personne à un espace ou un véhicule de transport en particulier à une salle d'embarquement ou à un avion, comprenant au moins un bâti vertical et allongé constituant un boîtier fermé, la porte comportant au moins un vantail mobile entre une position de fermeture dans laquelle ce vantail forme une barrière interdisant le passage d'une personne le long du bâti, l'extrémité amont du bâti relativement au sens de déplacement de la personne, comportant une bouche d'entrée pour un ticket d'accès et l'extrémité aval du bâti comportant une bouche de sortie de ce ticket, le bâti renfermant des moyens pour commander le déplacement du vantail entre les deux positions précitées, un chemin de déplacement du ticket entre ladite bouche d'entrée et ladite bouche de sortie du ticket et des moyens de lecture 15 du ticket.

Suivant l'invention, cette porte est caractérisée en ce qu'elle comporte des moyens interdisant à la personne d'accéder à la bouche de sortie pour prélever le ticket, lorsque le vantail est dans la position interdisant le passage de la personne.

Suivant une version préférée de l'invention, cette porte automatisée est caractérisée en ce que la distance entre le vantail et la sortie du ticket est telle que lorsque le vantail est dans la position interdisant le passage d'un passager, ce dernier ne puisse pas accéder à ladite sortie du ticket pour prélever ce dernier.

Cette distance doit être supérieure à la longueur du bras d'un passager de grande taille additionnée d'une certaine distance tenant compte du fait que le passager peut se pencher et faire pivoter ses épaules pour tenter de récupérer le ticket.

L'invention permet ainsi d'éviter tout risque qu'un passager puisse frauder en récupérant le coupon de son ticket, avant l'ouverture du vantail.

Selon une réalisation avantageuse de l'invention, le vantail est solidaire du bâti.

10

15

20

25

30

Selon une version particulière de l'invention, le vantail est monté en rotation suivant un axe sensiblement horizontal s'étendant dans la direction de la longueur du bâti.

Selon une version préférée, dans la position interdisant le passage de la personne, le vantail présente une partie faisant saillie hors du bâti ayant la forme d'un secteur circulaire, le bord circulaire de ce secteur étant dirigé vers le haut.

Cette forme permet de constituer un obstacle interdisant le passage tout en permettant au vantail de s'effacer complètement en position d'ouverture de la porte.

De préférence, les moyens pour commander le déplacement du vantail sont constitués par la lecture d'un ticket valide, autorisant le déplacement dudit vantail.

De préférence également, la face latérale du bâti adjacente au passage de la personne comporte des cellules de détection coopérant avec des moyens interdisant l'ouverture du vantail lorsque ces cellules détectent une situation anormale.

Selon une version avantageuse de l'invention :

- lesdites cellules comprennent au moins deux rangées superposées de cellules, l'une des rangées s'étendant de part et d'autre du vantail au-dessus d'une ligne située à mi-hauteur du bâti et l'autre rangée étant située au voisinage de cette ligne,
- lesdites cellules comprennent trois rangées superposées de cellules, l'une des rangées s'étendant de part et d'autre du vantail au-dessus d'une ligne située à mi-hauteur du bâti, une seconde rangée étant située au voisinage de cette ligne et une troisième rangée étant située en dessous de cette ligne,
- lesdites cellules comprennent au moins trois groupes de cellules, chacun de ces groupes étant affecté à des fonctions de détection différentes,
- un premier groupe de cellules est affecté à une fonction de détection assurant la sécurité de la personne, un deuxième groupe

10

15

20

25

30

de cellules est affecté à une fonction de détection pour permettre le comptage des personnes et un troisième groupe est affecté à une fonction de détection des passages non autorisés et / ou frauduleux.

- au moins une cellule peut appartenir simultanément à deux groupes de cellules pour remplir des fonctions différentes suivant le groupe de cellules auquel ladite cellule est affectée,
 - les cellules de la rangée supérieure comprises entre l'extrémité d'entrée du bâti et le vantail sont aptes à détecter l'entrée d'une personne adulte et éventuellement de deux ou plusieurs personnes rapprochées,
 - les cellules de la rangée médiane comprises entre le vantail et l'extrémité de sortie du bâti sont aptes à détecter la sortie d'une personne après l'ouverture du vantail,
 - les cellules de la rangée inférieure comprise entre l'extrémité d'entrée du bâti et le vantail sont aptes à détecter l'entrée d'un enfant,
 - la détection d'un adulte tirant un trolley est réalisée par la combinaison d'au moins une cellule occultée de la rangée supérieure simultanément à l'occultation d'au moins deux cellules occultées sur la rangée inférieure, séparées par une cellule non occultée,
 - les cellules situées près du vantail sont affectées à la sécurité de la personne contre la fermeture intempestive du vantail,
 - les cellules des rangées supérieure ou médiane, situées en aval du vantail sont aptes à détecter le passage d'une personne ou d'un enfant de l'aval vers l'amont de la porte et à commander la fermeture du vantail pour interdire le retour de ladite personne.

Selon une réalisation préférée de l'invention, le bâti renferme un microordinateur adapté pour recevoir des informations d'un poste central extérieur de commande, d'un lecteur du ticket introduit dans la bouche d'entrée du bâti, des cellules de détection et pour commander par l'intermédiaire d'un automate

15

20

25

et d'un variateur de fréquence le fonctionnement d'un moteur électrique pour déplacer le vantail vers les positions d'ouverture ou de fermeture.

D'autres particularités et avantages de l'invention apparaîtront encore dans la description ci-après.

5 Aux dessins annexés, donnés à titre d'exemples non limitatifs :

- la figure 1 est une vue en perspective d'une porte automatisée selon l'invention.
- la figure 2 est une vue en élévation, après enlèvement des panneaux latéraux et des capots supérieurs, de la porte automatisée selon l'invention,
- la figure 3 est une vue partielle de la porte automatisée, les capots supérieurs étant en place,
- la figure 4 est une vue analogue à la figure 3 les capots supérieurs étant ouverts,
- la figure 5 est une vue en élévation de l'extrémité avant de la porte automatisée, le vantail étant en position fermé,
 - la figure 6 est une vue schématique d'une face latérale de la porte automatisée montrant l'emplacement des cellules de détection,
 - la figure 7 est une vue schématique montrant un ticket en position entre deux courroies de transport et les têtes de lecture du lecteur,
 - la figure 8 est une vue en plan montrant un ticket et un lecteur,
 - la figure 9 est un schéma montrant les différents organes de commande de la porte automatisée,
 - la figure 10 est une vue en perspective montrant le chemin de transport de la porte automatisée, les capots supérieurs étant ouverts,
 - la figure 11 est une vue en coupe longitudinale partielle du chemin de transport montrant la jonction entre deux modules de transport,
- la figure 12 est une vue en plan partielle montrant le dessus du chemin de transport et la jonction entre deux modules,

10

15

20

25

30

- les figures 13, 14, 15 sont des vues schématiques en plan montrant trois modes de réalisation de la jonction entre deux modules de transport,
- la figure 16 est une vue schématique latérale de deux modules selon un autre mode de réalisation.
- la figure 17 est une vue en élévation et en coupe longitudinale partielle d'un basculeur et d'un dispositif de séparation, le basculeur étant en position inactive,
- la figure 18 est une vue analogue à la figure 17, le basculeur étant dans l'une de ses positions actives par rapport au dispositif de séparation,
 - la figure 19 est une vue analogue aux figures 17 et 18, le basculeur étant en position d'évacuation vers un bac de stockage,
 - la figure 20 est une vue analogue aux figures 17 à 19, le basculeur étant dans une autre position active située à 180° de la position représentée sur la figure 18,
 - la figure 21 est une vue analogue à la figure 19, montrant une autre position d'évacuation vers un bac de stockage,
 - la figure 22 est une vue analogue à la figure 17, montrant le basculeur dans une position dans laquelle l'un des ensembles de courroies est séparé de l'autre ensemble de courroies,
 - la figure 23 est une vue en perspective montrant un dispositif de contrôle de la position d'une pièce mobile par rapport à une pièce de référence,
- la figure 24 est une vue en plan du dessus de la figure 23,
 - la figure 24A est un schéma montrant une variante de la forme des bords des pièces mobile et de référence,
 - la figure 25 est une vue en élévation et en coupe longitudinale d'un dispositif de séparation montrant une première position du guide et de la lame de coupe,

10

15

20

25

30

- la figure 26 est une vue analogue à la figure 25, à plus petite échelle, montrant le guide et la lame de coupe dans une seconde position,
- la figure 27 est une vue en plan de la lame de coupe et des cames portées par l'arbre du moteur électrique,
- la figure 28 est une vue en plan de la lame de coupe montrant une variante des moyens de commande de cette lame et du support du guide,
- la figure 29 est une vue en coupe schématique du support du guide et de la lame de coupe,
- les figures 30 et 31 sont chacune une vue schématique, similaire à la figure 6, d'une face latérale de la porte automatisée montrant l'emplacement des cellules de détection, dans des modes de réalisation comprenant 3 rangées de cellules, le mode de réalisation de la figure 31 comprenant des cellules additionnelles relativement au mode de réalisation de la figure 30; et,
- les figures 32 et 33, illustrent des regroupement des cellules en zones pour différents contrôles.

Dans la réalisation représentée sur les figures 1 à 5, la porte automatisée 1 pour permettre ou interdire l'accès à un espace ou un véhicule de transport, en particulier à une salle d'embarquement ou à un avion, comprend un bâti vertical et allongé 2 constituant un boîtier fermé de forme parallélépipédique. Ce bâti 2 porte un vantail 3 mobile entre une position de fermeture (voir figure 5) dans laquelle ce vantail 3 forme une barrière interdisant le passage d'un passager le long du bâti 2 et une position d'ouverture dans laquelle le vantail 3 permet ce passage.

L'extrémité amont du bâti 2 relativement au sens de déplacement du passager comporte près de la face supérieure du bâti une bouche d'entrée 4 pour un ticket d'accès et l'extrémité aval du bâti 2 comporte, sur la face supérieure du bâti, une bouche de sortie 5 de ce ticket. Le bâti 2 renferme des moyens qui seront détaillés plus loin pour commander le déplacement du vantail 3 entre les deux positions précitées. Le bâti 2 comporte en outre, à sa

10

15

20

25

30

partie supérieure, un chemin de transport 6 du ticket entre l'entrée 4 et la sortie 5 du ticket et des moyens de lecture du ticket.

Dans l'exemple représenté, la distance d (voir figure 3) entre le vantail 3 et la bouche de sortie 5 du ticket est telle que, lorsque le vantail 3 est dans la position interdisant le passage d'un passager, ce dernier ne puisse pas accéder à ladite sortie 5 du ticket pour prélever ce dernier.

Comme montré par les figures 1 et 5, le vantail 3 est solidaire du bâti 2 et est monté en rotation suivant un axe X - X' sensiblement horizontal s'étendant dans la direction de la longueur du bâti 2.

Par ailleurs, dans la position interdisant le passage du passager, le vantail 3 présente une partie faisant saillie hors du bâti 2 ayant la forme d'un secteur circulaire, le bord circulaire 3a de ce secteur étant dirigé vers le haut, comme indiqué sur la figure 5.

Les moyens pour commander le déplacement du vantail 3 sont constitués par la lecture d'un ticket valide, autorisant le déplacement dudit vantail 3.

Comme on le voit sur les figures 2 et 6, la face latérale 2a du bâti 2 adjacente au passage du passager comporte des cellules de détection C1, C2, ... C33 coopérant avec des moyens interdisant l'ouverture du vantail 3, lorsque ces cellules détectent une situation anormale.

Dans le cas de la figure 2, il existe trois rangées de cellules. Dans le cas de la figure 6, la face latérale 2a du bâti 2 porte deux rangées superposées de cellules. La rangée supérieure de cellules C1 à C12 s'étend de part et d'autre du vantail 3 au-dessus de la ligne L située à mi-hauteur du bâti 2 et l'autre rangée comportant les cellules C23 à C31 est située au voisinage de cette ligne.

Dans un autre mode de réalisation, les cellules C1, C2, ... C33 comprennent trois rangées superposées de cellules, l'une des rangées s'étendant de part et d'autre du vantail 3 au-dessus d'une ligne L située à mi-hauteur du bâti 2, une seconde rangée étant située au voisinage de cette ligne L et une troisième rangée étant située en dessous de cette ligne L.

Les cellules ci-dessus comprennent au moins trois groupes de cellules, chacun de ces groupes étant affecté à des fonctions de détection différentes.

10

15

20

25

30

PCT/EP2003/015045

Un premier groupe de cellules est affecté à une fonction de détection assurant la sécurité du passager, un deuxième groupe de cellules est affecté à une fonction de détection pour permettre le comptage des passagers et un troisième groupe est affecté à une fonction de détection des passages non autorisés et / ou frauduleux.

Au moins une cellule peut appartenir simultanément à deux groupes de cellules pour remplir des fonctions différentes suivant le groupe de cellules auquel cette cellule est affectée.

Les cellules C1 à C8 de la rangée supérieure comprise entre l'extrémité d'entrée 4 du bâti et le vantail 3 sont aptes à détecter l'entrée d'un passager adulte et éventuellement le passage non autorisé de deux ou plusieurs passagers rapprochés.

Les cellules de la rangée médiane comprise entre le vantail 3 et l'extrémité de sortie 7 du bâti 2 sont aptes à détecter la sortie d'un passager après l'ouverture du vantail 3.

Les cellules de la rangée inférieure comprise entre l'extrémité d'entrée 4 du bâti et le vantail 3 sont aptes à détecter l'entrée d'un enfant.

La détection d'un adulte tirant un trolley est réalisée par la combinaison d'au moins une cellule occultée de la rangée supérieure simultanément à l'occultation d'au moins deux cellules occultées sur la rangée inférieure, séparées par une cellule non occultée.

Les cellules situées près du vantail 3 sont affectées à la sécurité du passager contre la fermeture intempestive du vantail.

Les cellules des rangées supérieure ou médiane, situées en aval du vantail sont aptes à détecter le passage d'une personne ou d'un enfant de l'aval vers l'amont de la porte et à commander la fermeture du vantail pour interdire le retour de cette personne.

Le bâti 2 renferme (voir figure 9) un micro-ordinateur 8 adapté pour recevoir des informations d'un poste central extérieur de commande 9, d'un lecteur 10 du ticket introduit dans la bouche d'entrée 4 du bâti, des cellules de détection C1 ... C33. Le micro-ordinateur 8 commande également par l'intermédiaire d'un automate 11 et d'un variateur de fréquence 12 le

10

15

20

25

30

fonctionnement d'un moteur électrique 13 pour déplacer le vantail 3, ou un second vantail vers la position d'ouverture ou de fermeture.

Le micro-ordinateur 8 reçoit également des informations 8a, des cellules, des moteurs 13 et des divers modules contenus dans le bâti 2 qui seront détaillés plus loin.

Comme montré par la figure 8, le ticket 14 comporte une piste magnétique 15. Le bâti 2 renferme quatre têtes de lecture 16, 17, 18, 19 de cette piste magnétique, aptes à lire cette dernière, quelle que soit la position suivant laquelle le ticket est introduit dans l'entrée 4.

Le dispositif peut également fonctionner avec deux têtes de lecture pour une même face du billet. Dans ce cas, lorsque la piste magnétique 15 n'est pas située dans l'alignement de l'une des deux des deux têtes de lecture, le ticket est acheminé vers un module de retournement 24 pour le retourner puis le faire revenir vers les têtes de lecture.

Par ailleurs, le bâti 2 comporte en outre près de l'extrémité 7 de sortie du ticket, un module 20 pour découper le ticket et détacher de celui-ci un coupon 21 (voir figure 8) destiné à être prélevé par le passager, et un ou deux magasins 50, 51 (voir figure 2) pour récupérer la partie restante 23 du ticket.

D'autre part, le bâti 2 comporte entre le chemin de déplacement 6 du ticket et le module 20 pour découper le ticket, un module 24 pour retourner ce dernier. Ce module 24 ainsi que le module pour découper le ticket seront décrits en détail plus loin.

Le bâti 2 renferme en outre une imprimante (non représentée) pour imprimer un second ticket différent du ticket lu par les moyens de lecture, cette imprimante étant commandée en fonction des données lues par un lecteur et des informations reçues du poste extérieur de commande 9.

Dans l'exemple représenté, le bâti 2 comporte un second vantail monté de façon pivotante à l'intérieur du bâti, à proximité du premier vantail, sur un axe X – X' commun avec ce dernier, ce vantail faisant en position de fermeture, saillie sur la face du bâti 2 opposée à celle sur laquelle fait saillie le premier vantail lorsqu'il est en position de fermeture.

15

20

25

30

Dans l'exemple illustré par la figure 1, la porte comporte un second bâti 2c parallèle au premier et délimitant le passage. Ce second bâti 2c comporte un second vantail 3b coopérant avec le premier vantail 3, l'ouverture du premier et du second vantail étant commandée par la lecture d'un billet valide

Par ailleurs, la porte peut comporter une signalétique sonore ou visuelle associée à chaque situation normale ou anormale de passage.

et les moyens associés à l'ouverture du passage.

En outre, la porte selon l'invention peut présenter une architecture symétrique adaptée pour permettre le passage soit dans un sens, soit dans le sens inverse.

La porte que l'on vient de décrire est entièrement automatisée.

Le passager introduit son ticket à l'entrée 4 du bâti 2. Les têtes de lecture 16 à 19 détectent la position du ticket et lisent la piste magnétique. Ce ticket est validé par le micro-ordinateur 8 en relation avec le poste central extérieur 9. En cas d'anomalie, le vantail 3 ne s'ouvre pas. Les cellules latérales du bâti détectent si le passager est dans une situation normale. Dans l'affirmative, le vantail 3 peut s'ouvrir. Tant que le vantail 3 est fermé, le passager ne peut prélever le coupon de son ticket à la sortie.

Après ouverture du vantail, les cellules détectent la sortie du passager et le module 20 découpe le ticket pour détacher le coupon 21 et l'éjecter à l'extérieur. Le passager peut alors récupérer le coupon.

Les figures 10 à 16 représentent un dispositif 30 pour transporter des documents plats, tels que tickets, cartes et analogues sur des modules de transport alignés les uns avec les autres. Ce dispositif est contenu dans la partie supérieure du bâti 2.

Dans l'exemple des figures 11, 12 et 13, chaque module de transport 31, 32 comporte deux courroies parallèles 34, 35; 34a, 35a enroulées chacune à leurs extrémités opposées sur deux poulies 36, 37; 36a, 37a montées en rotation sur des axes 38, 39 fixes par rapport à un bâti 40, 41. Chacune des deux courroies parallèles (voir figure 11) est disposée en contact longitudinalement avec une autre courroie telle que 42, 43 de sorte que les

15

20

25

30

documents soient maintenus entre deux paires superposées de courroies et entraînés par le déplacement de ces dernières.

On voit sur les figures 12 et 13, que les extrémités des courroies 34, 35 de l'un des modules sont situées au-delà des extrémités des courroies 34a, 35a du module voisin. Ainsi, les courroies 34a, 35a du module 32 sont imbriquées dans celles du module 31, de sorte qu'il n'existe aucune discontinuité à la jonction des deux modules.

On voit également sur la figure 12 que l'axe 38 de rotation des deux poulies 36, 37 de l'un des modules est sensiblement aligné avec l'axe 39 de rotation des deux poulies 36a, 37a du module voisin.

Par ailleurs, ces deux axes de rotation alignés, sont physiquement différents, de façon à définir un espace libre 44 entre les deux poulies de l'un des modules et les deux poulies de l'autre module, qui permet le remplacement des courroies.

La figure 11 montre également que pour chaque module, les poulies des deux paires superposées de courroies, sont à chaque extrémité de celles-ci, situées au droit l'une de l'autre.

En variante (voir figure 16), pour chaque module, les poulies 38a, 38 des deux paires superposées de courroies 35, 42; 35a, 43 pourraient à chaque extrémité de celles-ci être décalées axialement l'une de l'autre.

Dans la variante représentée sur la figure 14, le module à deux paires de courroies parallèles 34, 35 est bordé de chaque côté par un module ne comportant qu'une seule courroie 34a relativement large, placée sous une autre courroie identique.

Dans la variante illustrée par la figure 15 les axes 38 et 39 des poulies de deux modules adjacents ne sont pas alignés, mais décalés, de sorte que les extrémités des courroies 34, 35; 34a, 35a sont davantage imbriquées les unes dans les autres.

L'absence de discontinuité du chemin de transport 6 des documents permet d'éviter tout risque de blocage de ceux-ci.

La figure 10 montre d'autre part, que chaque module de transport est recouvert par un capot 45, 46, 47 pouvant s'ouvrir et se refermer

10

15

20

25

30

indépendamment des capots des autres modules. Ces capots facilitent la maintenance du chemin de transport des tickets.

Par ailleurs, les courroies et les poulies supérieures peuvent être montées sur un bâti détachable par pivotement par rapport aux courroies et aux poulies inférieures.

Selon une particularité importante de l'invention, les modules sont indépendants les uns des autres et interchangeables.

Ainsi le dispositif de transport selon l'invention peut comprendre plusieurs modules de transport, certains de ces modules comportant une fonction supplémentaire choisie parmi les suivantes : lecture du document transporté, retournement du document, coupe du document, impression du document.

Les figures 17 à 22 représentent en détail le module de retournement 24 évoqué plus haut qui précède le dispositif de séparation 20 du ticket en deux parties, l'une de ces parties étant distribuée à la sortie 5 du dispositif de séparation. Ce module de retournement 24 est adapté pour que la partie distribuée du ticket ou coupon soit toujours la même quelle que soit le sens suivant lequel le ticket est introduit dans l'entrée 4 de la porte automatisée.

Le module de retournement 24 comprend en amont du dispositif de séparation 20, un organe comportant des moyens pour maintenir le ticket et pour accomplir les opérations suivantes :

- diriger le ticket vers le dispositif de séparation 20, si la partie à détacher et à distribuer est située à l'avant,
- retourner de 180° le document, si la partie à détacher est située à l'arrière, puis diriger le ticket vers le dispositif de séparation 20.

Le module de retournement 24, comprend en outre des moyens pour diriger vers un bac de collecte 50 ou 51 (voir figure 2) la partie restante du document.

Comme montré par exemple par la figure 17, le module 24 comprend un basculeur 52 monté en rotation autour d'un axe Y -Y' perpendiculaire au trajet du ticket, comportant des moyens pour maintenir le ticket, ce basculeur 52 comportant une extrémité d'entrée 53 pour le ticket et une extrémité de

15

20 .

25

30



sortie 54 pour ce dernier. Ce basculeur 52 est mobile en rotation entre une position dans laquelle (voir figure 17) l'extrémité d'entrée 53 de ce basculeur est en regard d'un module de transport du ticket, une position dans laquelle (voir figure 18) l'extrémité de sortie 54 du basculeur 52 est en regard de l'entrée 55 du dispositif de séparation 20 et une position située à 180° de la précédente, dans laquelle (voir figure 20) l'extrémité d'entrée 53 du basculeur 24 est en regard de l'entrée 55 du dispositif de séparation 20.

Le basculeur 52 comporte en outre, des moyens pour déplacer le ticket entre les extrémités d'entrée 53 et de sortie 54 du basculeur.

Les figures 19 et 21 montrent d'autre part que le basculeur 52 est en outre mobile en rotation entre l'une quelconque des positions représentées sur les figures 18 et 20 et deux positions intermédiaires entre celles-ci dans lesquelles l'extrémité d'entrée 53 ou de sortie 54 du basculeur n'est pas en regard avec l'entrée 55 du dispositif de séparation 20 mais en regard d'un bac de collecte 50, 51 de la partie restante du ticket.

Le basculeur 52 comporte également des moyens pour déplacer la partie restante du ticket vers le bac de collecte 50, 51, lorsqu'il se trouve dans les positions intermédiaires ci-dessus.

Dans l'exemple des figures 17 à 22, les moyens pour maintenir et pour déplacer le ticket comprennent deux paires de courroies 56, 57 enroulées sur des poulies 58, 59, 60, 61, les courroies prenant appui de part et d'autre du ticket pour maintenir celui-ci et le déplacer par rotation des poulies 58, 59, 60, 61 dans un sens ou dans un autre sens. La rotation du basculeur 52 entre les différentes positions est commandée par un moteur électrique du type pas à pas.

La rotation des poulies 58 à 61 est commandée par un moteur électrique également du type pas à pas.

La figure 22 montre que l'ensemble constitué par l'une des paires de courroies 56 et les poulies 58, 59 correspondantes peut être séparé de l'ensemble constitué par l'autre paire de courroies 57 et les poulies correspondantes 60, 61 par rotation de l'un des ensembles par rapport à

15

20

25

30



l'autre pour assurer la maintenance et le cas échéant intervenir en cas de blocage d'un ticket.

Comme indiqué plus haut, le module de transport du ticket vers le basculeur 52 est associé à des têtes de lecture du ticket aptes à détecter la position des deux parties du ticket par rapport à son sens de déplacement.

Ces têtes de lecture coopèrent avec le micro-ordinateur 8 (voir figure 9) pour commander la rotation du basculeur 52 entre les diverses positions et le déplacement du ticket dans ce basculeur.

Par ailleurs, les diverses positions du basculeur 52 sont détectées par des capteurs qui seront détaillés plus loin.

Dans l'exemple des figures 17 à 22, le dispositif de séparation 20 est un dispositif de découpe du ticket en deux parties. L'entrée 55 du dispositif de séparation 20, comprend un guide 70 pour guider l'entrée du ticket dans le dispositif. Ce guide 70 s'étend sensiblement dans la direction du ticket maintenu entre les deux paires de courroies 56, 57 du basculeur 52, lorsque ce dernier est dans l'une des positions mentionnées ci-dessus en regard de l'entrée 55 du dispositif de séparation 20.

Ainsi comme expliqué ci-dessus, le basculeur 52 permet de présenter à l'entrée 55 du dispositif de séparation 20, un ticket orienté dans la bonne direction c'est-à-dire avec le coupon détachable situé à l'avant, destiné au passager ayant franchi la porte automatisée selon l'invention.

L'ensemble des opérations ci-dessus est entièrement automatisé et contrôlé par le micro-ordinateur 8.

Les figures 23 et 24 représentent un dispositif de contrôle de la position d'une partie du basculeur 52 par rapport à une référence fixe 63. Ce dispositif comprend une cellule 64 émettrice d'un faisceau lumineux conique 67 fixée à une partie 65 fixe par rapport au bâti 2.

Le faisceau lumineux conique 67 est dirigé vers la pièce de référence fixe 63 et vers un récepteur 66 disposé en regard de la face de la pièce de référence fixe 63 opposée à la cellule 64, mais susceptible de capter la partie du faisceau lumineux conique 67 qui n'est pas masquée par la pièce de référence 63. La pièce mécanique mobile 152 comporte une partie 68

10

15

20

25

30

susceptible de couper le faisceau lumineux conique 67 lorsqu'elle est dans la position à contrôler en regard du récepteur 66 à la limite du recouvrement avec la pièce de référence fixe 63.

Dans l'exemple représenté sur la figure 23, la pièce de référence 63 est une patte faisant saillie perpendiculairement d'une plaque plane fixe 65. Cette patte 63 est parallèle à la partie 68 de la pièce mobile 152. La partie 68 comporte un bord supérieur 68a susceptible d'être aligné avec le bord inférieur 63a de la patte 63 lorsque la pièce mobile 152 est dans la position à contrôler. Le récepteur 66 est placé légèrement sous le bord inférieur 63a de la patte, de telle sorte que lorsque le bord supérieur 68a de la partie 68 de la pièce mobile 152 est aligné avec le bord inférieur 63a de la patte 63, le récepteur 66 détecte une coupure totale du faisceau lumineux 67 émis par la cellule 64.

Dans l'exemple représenté, la pièce mobile 152 est une pièce mobile en rotation vers au moins une position limite à contrôler, à savoir celle représentée sur les figures 23 et 24. Cette pièce mobile fait partie du basculeur décrit plus haut qui est mobile en rotation entre plusieurs positions pour diriger directement un ticket ou en le retournant après rotation de 180° de ce basculeur vers le dispositif de séparation 20 du ticket en deux parties.

Le dispositif représenté sur les figures 23 et 24 fonctionne de la façon suivante :

La position limite à contrôler est celle, dans laquelle, le bord 68a de la pièce mobile 152 après avoir tourné d'un certain angle arrive dans l'alignement du bord 63a de la référence fixe 63. Peu avant, cette position limite, le faisceau lumineux 67 émis par la cellule 64 est diaphragmé par le bord supérieur 68a de la partie 68 de la pièce 52 et par le bord inférieur 63a de la pièce de référence 63. De ce fait, le récepteur 66 ne capte que la partie du faisceau lumineux 67 qui passe à travers le diaphragme précité.

Lorsque le bord supérieur 68a de la pièce 52 arrive exactement dans l'alignement du bord 63a de la référence fixe 63, le faisceau 67 est totalement masqué par la partie 68 et par la référence 63, de sorte que le récepteur 66 ne capte plus de lumière. Le signal électrique correspondant à cette situation peut

10

15

20

25

30

alors commander l'arrêt du moteur qui entraîne en rotation la pièce mobile 52, à savoir le basculeur dans l'exemple considéré.

Dans le cas du basculeur 52 représenté sur les figures 17 à 22, la position limite dans laquelle la sortie 54 ou son entrée 53 doit être alignée avec l'entrée 55 du dispositif de séparation 20 est détectée par le récepteur 66 d'un faisceau lumineux qui coopère avec la pièce fixe de référence 63 et avec la partie 68 du basculeur 52 ou avec une partie de ce dernier décalée de 180° par rapport à la partie 68.

Dans l'exemple des figures 17 à 22, le récepteur 66 et la pièce de référence 63 sont fixés à la partie supérieure du dispositif de séparation 20.

Dans l'exemple représenté, le bord supérieur 68a de la partie 68 et le bord inférieur 63a de la patte 63 sont rectilignes.

Dans une variante représentée sur la figure 24A, les bords supérieur 68a et inférieur 63a des pièces ci-dessus présentent une forme arrondie concave, de telle sorte que lorsque la position limite à contrôler est atteinte, les deux formes se coupent selon un point.

Cette variante permettrait d'améliorer encore davantage la précision du contrôle de position.

Le dispositif ci-dessus peut s'appliquer à la mesure des distances, des angles et des vitesses de rotation.

Les figures 25 et 26 représentent le dispositif de séparation 20 qui est disposé à la suite du module de retournement 24. Le dispositif de séparation 20 comprend un guide 70 dont l'entrée 55 est disposée en regard de la sortie 54 du basculeur pour guider le déplacement du ticket vers la sortie 5.

Le dispositif de séparation 20 comprend d'autre part une lame de couteau 71 qui est mobile en translation entre une position (voir figure 25) écartée de la trajectoire du ticket définie par le guide 70 et une position (voir figure 26) dans laquelle la lame de couteau 71 coupe la trajectoire ci-dessus, c'est-à-dire sépare le ticket en deux parties.

Par ailleurs, le guide 70 est mobile entre une position (voir figure 25) espacée de la sortie du basculeur 24, dans laquelle la lame de coupe 71 est dans la position espacée et une position (voir figure 26) rapprochée de la

10

15

20

25

30

sortie du basculeur dans laquelle la lame 71 est dans la position dans laquelle elle coupe la trajectoire du ticket pour le séparer en deux parties.

Cette disposition améliore le guidage du ticket dans le dispositif de séparation pour éviter tout risque de blocage.

Le dispositif de séparation 20 comprend des moyens pour commander le déplacement de la lame de coupe 71 et des moyens pour commander le déplacement du guide 70 entre les deux positions précitées. Ces moyens sont adaptés pour commander le déplacement de la lame de coupe 71 lorsque le ticket est en partie dégagé de la sortie 70 tout en étant encore en partie engagé dans le guide et en partie engagé dans le transporteur 79 décrit plus loin.

Dans l'exemple représenté les moyens pour commander le déplacement de la lame de coupe 71 comprennent (voir figure 27) une came 72 solidaire d'un arbre 73 entraîné en rotation par un moteur électrique. Cette came 72 coopère avec les bords d'une fenêtre 74 pratiquée dans la lame de coupe 71.

Dans l'exemple représenté, le guide 70 est constitué par deux plaques espacées d'une distance adaptée au passage du ticket.

Les moyens pour commander le déplacement du guide 70 comprennent un support 75 de ce guide solidaire de ce dernier et s'étendant transversalement à ce guide 70. Le déplacement de ce support 75 est commandé par une seconde came 76 (voir figure 27) solidaire de l'arbre 73 entraîné en rotation par le moteur électrique, mentionné ci-dessus. Cette came 76 coopère avec une surface d'appui 77 du support, comme montré par la figure 25.

Ainsi la came 72 coopérant avec la lame de coupe 71 et la came 76 coopérant avec le support 75 du guide 70 sont solidaires du même arbre 73 entraîné en rotation par le moteur électrique.

Le déplacement du support 75 est guidé en rotation autour de l'axe 78, comme indiqué sur la figure 25. Ce déplacement du support du guide pourrait également être guidé en translation.

Comme on le voit sur les figures 25 et 26, le dispositif de séparation 20 comprend dans l'alignement du guide 70, un transporteur 79 à courroies

10

15

20

25

30



superposées 80, 81 apte à transporter la partie coupée du ticket vers la sortie 5 du dispositif.

Les courroies 80, 81 du transporteur 79 sont enroulées sur des poulies 82, 83 entraînées en rotation par un moteur électrique.

Le dispositif de séparation 20 que l'on vient de décrire fonctionne comme suit.

Le ticket est acheminé dans le guide 70 par les courroies du basculeur 24.

Dans une première phase, le guide 70 est poussé par son support 75 et par la came 76 jusqu'à la position montrée par la figure 20, où l'extrémité du guide 70 est proche du transporteur 79. Pendant ce déplacement du guide 70, la lame de coupe 71 est espacée du guide.

Dans une seconde phase, le guide 70 recule jusqu'à la position montrée à la figure 21 en laissant le ticket dans la trajectoire de la lame de coupe 71. Cette dernière se déplace ensuite sous l'effet de la came 72 et coupe le ticket en deux parties.

La partie avant du ticket, c'est-à-dire le coupon, est transportée vers la sortie 5 où elle peut être récupérée par le passager.

La partie arrière du ticket est prélevée par le basculeur 24 et est stockée dans l'un des bacs 50, 51.

Dans la variante illustrée par les figures 28 et 29, le pivotement du support 75 du guide 70 est commandé par une rampe 90 qui est solidaire de la lame de coupe 71. Le mouvement de translation de la lame 71 entraîne dans son mouvement la rampe 90 qui en s'appuyant sur la surface d'appui 77 provoque le pivotement du support 75. Un ressort de rappel non représenté commande le mouvement inverse.

On va maintenant décrire les modes de réalisations des figures 30 et 31.

La face latérale du bâti, telle qu'illustrée aux figures 30 et 31, comprend trois rangées superposées de cellules superposées entre elles. Comme dans le mode de réalisation de la figure 6, une première rangée médiane de cellules M est située au voisinage de la mi-hauteur de la face latérale 2a du bâti 2, et une rangée haute H située au-dessus de la ligne médiane M. Elle comprend en

15

20

25

30

outre une rangée basse B située en dessous de la rangée médiane. Les cellules sont disposées en colonnes numérotées de 1 à 12, dans le sens de l'accès à l'espace, noté par une flèche A. Le sens de déplacement opposé est représenté par une flèche B. Les cellules sont désignées par la lettre de leur rangée associée au numéro de leur colonne. Ainsi, la cellule M5 est la cellule de la ligne médiane dans la cinquième colonne. Chaque rangée défini un plan de détection horizontal, respectivement médian, haut et bas.

On va d'abord décrire le mode de réalisation de la figure 30, et particulièrement son mode de fonctionnement. Comme précédemment décrit, notamment en référence aux figures 1,2 et 6, dans le mode de réalisation de la figure 30, la porte comprend deux vantaux mobiles dans des plans perpendiculaires à la face 2a du bâti 2, de part et d'autre de la septième colonne. Les vantaux sont représentés à la figure 60 par leurs projections 3, 3b sur la face 2a, le premier vantail 3 se trouvant entre les sixième et septième colonnes, et le deuxième vantail 3b se trouvant entre les septième et huitième colonnes. On définit une zone ZA d'entrée s'étendant de la première à la septième colonne, c'est à dire jusqu'au deuxième vantail, puis une zone de sortie ZB, s'étendant au-delà du deuxième vantail.

Le plan haut est utilisé pour la détection des grandes personnes, le plan médian pour celle des enfants et le plan du bas pour la détection des personnes qui rampent dans l'appareil. La combinaison des plans du haut et du milieu permet de différentier une personne, un enfant ou un chariot et un bagage à main. Par exemple, si seulement les cellules du haut sont occultées, l'appareil détecte un bagage à main ; si seulement les cellules du bas sont occultées, l'appareil détecte un enfant ou un chariot; si les cellules du haut et du bas sont occultées, l'appareil détecte une personne. Le terme chariot peut notamment comprendre une valise à roulette.

Un objet de la porte est d'assurer un accès sécurisé, notamment lors de l'embarquement de passagers dans un avion, c'est ce cas qui sera pris comme exemple par la suite. Il faut donc détecter tous les accès non autorisés. Les cellules servent à détecter, au travers de mouvement anormaux, les accès non autorisés. On peut éventuellement faire la distinction entre une intrusion et

10

15

20

25

30



une fraude. Peut être considéré comme intrusion, tout mouvement anormal dans la porte tant qu'il n'y a pas franchissement frauduleux de l'obstacle. On distingue notamment l'intrusion au repos, l'intrusion en sens contraire, c'est à dire selon la direction de la flèche B, et le petit train avant ou après passage autorisé, c'est à dire lorsque deux personnes tentent de franchir la porte l'une derrière l'autre en ne bénéficiant d'une autorisation que pour une seule des personnes. Un franchissement illicite de l'obstacle peut être considéré comme une fraude. De même, on distingue la fraude au repos, sens contraire et petit train.

21

On appelle fraude large zone une fraude durant laquelle la personne obstrue un certain nombre de cellule (qui peut être paramétrable) et que l'on détecte le franchissement des vantaux.

Pour qu'une fraude en rampant soit détectée, il faut que la personne obstrue uniquement la cellule du bas B7.

On détecte un petit train lorsqu'un nombre de cellules consécutives, d'une même rangée ou superposées sur deux rangées, occultées simultanément est supérieur à un nombre donné.

De préférence, on peut prévoir que dans tous les cas de figure, dès qu'une intrusion est détectée, et a fortiori une fraude, les vantaux reçoivent un ordre de se fermer, et se referment immédiatement s'ils étaient ouvert ou sont maintenus fermés s'ils ne l'étaient pas. Bien sûr, il peut aussi être prévu que les vantaux ne se referment que si personne ne se trouve dans la zone de fermeture des vantaux, pour éviter de blesser une personne qui serait présente dans la zone des ventaux. La fermeture de des vantaux peut être remplacée ou complétée par un signal, sonore et/ou lumineux, par exemple des pictogrammes. On peut en outre prévoir qu'un message soit envoyé à un système hôte, par exemple un ordinateur central. L'état d'intrusion ou de fraude peut être maintenu un certain temps, paramétrable, après disparition de la cause l'ayant provoqué.

Un mode de fonctionnement évacuation peut être prévu, par exemple lorsqu'une commande d'évacuation est activée localement, dans lequel la

10

15

20

25

30

PCT/EP2003/015045

porte est maintenue ouverte pour permettre la libre circulation, notamment dans le sens opposé B.

Le franchissement de la porte est généralement autorisé après lecture d'un titre d'accès valide par un lecteur pour le titre d'accès. Le lecteur et la porte partagent un bâti commun. Ils doivent avoir un comportement cohérent vis à vis du passager. Celui-ci introduit par exemple un coupon dans le lecteur, avance pendant que les vantaux de la porte s'ouvrent et récupère son document coupé à l'arrière du lecteur.

Le lecteur doit pour sa part connaître l'état d'un contrôleur de porte Il doit pouvoir adapter son comportement à l'activité de la porte.

L'état « porte active » indique que le contrôleur de porte est initialisé. Le lecteur doit tenir compte de ces différents états lorsqu'il traite un coupon. Le lecteur considère que la porte est indisponible pour l'introduction d'un coupon tant qu'elle ne lui aura pas explicitement dit qu'elle est prête (ou presque prête), occupée ou inactive. L'état « porte active » correspond à l'état initial de la porte vue du lecteur.

L'état « porte inactive » indique que le contrôleur de porte ne contrôle pas le flux de passager. C'est typiquement le cas où le passage est ouvert en permanence. Le lecteur dans ce cas ne tient pas compte de l'état d'occupation de la porte. Il considère que la porte est tout le temps disponible.

L'état « porte prête » indique que la porte est prête à accepter son franchissement par un passager. C'est l'état de repos de la porte. Le lecteur considère que la porte est alors disponible pour l'introduction d'un coupon.

L'état « porte occupée » indique que la porte est occupée. C'est typiquement le cas où la porte s'est ouverte ou est en train de traiter son franchissement par un passager. On peut aussi considérer le cas ou la porte est bloquée pour cause de maintenance ou pour cause d'obstruction du passage. Le lecteur considère que la porte est alors indisponible pour l'introduction d'un coupon. Avantageusement, si la porte n'est pas prête après un temps donné, et qu'un titre d'accès a été introduit par une entrée pour le titre, le titre est rendu à l'entrée pour le titre.

10

15

20

25

30



L'état « porte presque prête » indique que la porte est active et qu'elle va être prête, si tout ce passe bien, dans un délai très court. C'est typiquement le cas où le contrôleur de porte commence à refermer le passage, parce que le passager a suffisamment avancé. La porte ne passera réellement prête que si le passage est complètement fermé. Si le passage doit être rouvert par le contrôleur de porte, la porte repassera occupée et si un nouveau coupon a été introduit dans le lecteur il sera rejeté. Cet état permet d'anticiper l'introduction d'un nouveau coupon dans le lecteur, mais cette anticipation doit rester locale au lecteur. Tant que la porte n'est pas prête, aucun message signalant qu'un document a été introduit ne peut être envoyé vers un système hôte par le lecteur. Durant cet état le lecteur considère que la porte est disponible pour l'introduction d'un coupon.

Plusieurs statuts de passage d'un passager sont possibles. Chaque statut correspond à une étape dans le franchissement de la porte par le passager.

L'état « entrée de porte » indique que le passager autorisé se trouve dans la zone d'entrée de la porte.

L'état « traversée de porte » indique que le passager autorisé est en train de franchir les vantaux.

L'état « sortie de porte » indique que le passager à franchit les vantaux et est en train de quitter la porte.

Une temporisation peut être prévue et enclenchée après certaines au moins des étapes de franchissement de la porte, une anomalie étant détectée si une étape suivante du franchissement de la porte n'est pas réalisée durant cette temporisation. Ainsi, certaines temporisations existent pour chacun des états. Des variables sont activées en fonction de l'expiration ou non des temps affectés, ou autorisés, à chacune des temporisations.

Le contrôleur de porte rend actif la variable d'attente d'entrée dans la porte lorsque le temps d'attente d'entrée dans la porte est expiré. Cela signifie que la personne autorisée n'a pas franchi les vantaux et est restée hors de la porte durant un temps supérieur au temps autorisé. Cette variable est maintenue jusqu'à ce qu'une nouvelle autorisation se présente.

15

20

25

30



Le contrôleur de porte rend actif la variable d'attente de passage dans la porte lorsque le temps d'attente de passage dans la porte est expiré. Cela signifie que la personne autorisée n'a pas franchi les vantaux et est restée dans la zone d'entrée ZA de la porte durant un temps supérieur au temps autorisé. Cette variable est maintenue jusqu'à ce qu'une nouvelle autorisation se présente.

Le contrôleur de porte rend actif la variable de fin de passage lorsque le temps de fin de passage est expiré. Cela signifie que la personne autorisée a franchit les vantaux et ne quitte pas la porte, c'est à dire reste dans la zone de sortie ZB, durant un temps supérieur au temps autorisé. Cette variable est maintenue jusqu'à ce qu'une nouvelle autorisation se présente.

Le contrôleur de porte tient compte aussi de l'état de certains commutateurs, notamment un bouton poussoir activé en cas d'évacuation, des capteurs de fin de couse pour chacun des vantaux, à l'ouverture et à la fermeture. Ainsi, le contrôleur de porte rend actif la variable évacuation lorsque le bouton poussoir d'évacuation est activé, le contrôleur rend actif la variable fin de course d'ouverture lorsque les capteurs de fin de course d'ouverture sont atteints, et la variable fin de course de fermeture lorsque les capteurs de fin de course de fermeture sont atteints.

Plusieurs modes d'exploitation de la porte sont possibles. La porte comprend des moyens pour initialiser ces modes. Ces modes sont: mode porte contrôlée A, Fermée A, Fermée B, Evacuation et Maintenance.

Dans le mode évacuation, les vantaux sont ouverts en permanence et tous les pictogrammes sont verts. Le passage se fait librement dans le couloir. Il n'y a pas de contrôle de passage réalisé. Ce mode d'exploitation est pris en compte de manière inconditionnelle.

Le mode maintenance permet le test du signal sonore, des pictogrammes, des vantaux et des cellules. Dans ce mode de fonctionnement, le passage se fait librement dans le couloir. Les vantaux sont ouverts et tous les pictogrammes sont au rouge, sauf en mode test pictogramme où les pictogrammes passent alternativement de vert à rouge, par exemple toutes les secondes.

15

20

25

30

Un mode dans lequel la porte est contrôlée dans le sens A et fermé dans le sens B est le mode automatique généralement utilisé. Dans ce mode, les vantaux sont fermés, le pictogramme d'orientation est vert et a la forme d'une flèche indiquant la direction A. Le passage au travers de la porte est uniquement autorisé dans le sens A, suite à une demande de passage valide. Tous les mouvements anormaux sont gérés dans ce mode d'exploitation.

Dans un mode fermé sens A et sens B, les vantaux sont fermés et tous les pictogrammes sont rouges, en forme de croix, et signalent l'interdiction de passer que l'on accède selon le sens A ou le sens B. Le passage à travers le couloir est interdit dans les deux sens. La présence dans l'appareil, dans la zone A ou la zone B est considérée comme une anomalie.

Il existe en outre un mode normalement ouvert (NO) et un mode normalement fermé (NF). En mode NO, les vantaux sont ouverts au repos et se refermeront en cas d'intrusion et de fraude. En mode NF, les vantaux sont fermés au repos et s'ouvriront en cas de passage autorisé.

Les cellules sont regroupées de sorte qu'elles définissent des zones de détection. Une même cellule peut appartenir à plusieurs zones de détection.

La zone d'entrée ZA regroupe les cellules H1 à H6 et M1 à M6. La zone de sortie ZB regroupe les cellules H8 à H12 et M8 à M9. Une zone de rampement ZR contient la cellule B7. Une zone de la porte ZP contient les cellules H7 et M7. Quand il n'y a personne dans ces quatre zones, le couloir est déclaré vide sinon, occupé.

Une présence devant devant l'une des cellules H1, H2, H3, H4, H5, H6, M1, M2, M3, M4, M5 ou M6 indique une présence dans la zone A.

Une présence devant l'une des cellules H8, H9, H10, H11, H12, M8 ou M9 indique une présence dans la zone B. Une présence devant l'une des celliules H7 ou M7 indique une présence dans la zone de la porte. Une présence devant B7 indique une présence dans la zone de rampement.

Une zone des vantaux ZV contient les cellules H6, H7, H8, M6, M7 et M8. Cette zone permet de déterminer le passage d'une personne dans le sens A ou B.

10

15

20

25

30

La détection d'une présence simultanément devant une cellule de la rangée haute et de la rangée médiane d'une même colonne indique la présence d'un adulte. Ainsi, une présence devant H1 et M1, H2 et M2, H3 et M3, H4 et M4, H5 et M5 ou H6 et M6 indique une présence d'un adulte dans la zone d'entrée ZA.

La détection d'une présence devant une cellule de la rangée médiane mais pas de la rangée haute d'une même colonne indique la présence d'un enfant. Ainsi, une présence devant M1 et pas H1, M2 et pas H2, M3 et pas H3, M4 et pas H4, M5 et pas H5 ou M6 et pas H6 indique une présence d'un enfant dans la zone d'entré ZA.

Parmi ces zones de détection, on a une zone de sécurité ZS qui évite qu'une personne ou un obstacle, par exemple un chariot à bagage, ne puisse gêner l'ouverture ou la fermeture d'un vantail. La zone de sécurité ZS est constituée des cellules H6, H7, H8, M6, M7, M8 et B7. Quand les vantaux sont ouverts, ils ne se fermeront que si la zone de sécurité en fermeture est dégagée. La commande de fermeture sera activée après une temporisation. Quand les vantaux sont fermés, ils ne s'ouvriront que si la zone de sécurité est dégagée. La commande d'ouverture sera activée après une temporisation.

Par la suite, on considère que la porte fonctionne dans le mode pour lequel le passage est contrôlé en dans le sens A et fermé dans le sens B.

Comme le système travaille sans mémorisation, la présence de plus d'une personne dans la zone d'entrée ZA est considérée comme « petit train » avant passage. L'exception à cette règle est la présence d'un adulte suivit d'un chariot. Dans ce cas la, le système ne fait pas de distinction entre un adulte suivit d'un ou plusieurs enfant ou d'un trolley.

La présence dans la zone de sortie ZB de plus d'un enfant associée à la présence d'au moins un adulte est considérée comme petit train après passage.

On définit des groupes de cellules. Un groupe est composé d'au moins deux cellules occultées consécutives, c'est à dire appartenant à la même rangée et à deux colonnes voisines, entourées d'au moins une qui ne l'est pas. Lorsqu'une personne se trouve dans l'appareil, elle occulte un certain nombre

20

25

30

de cellules consécutives. Un nombre maximum donné de cellules occultées consécutives est considéré comme signalant la présence d'une seule personne. Si ce nombre maximum est dépassé, on considère qu'il y a deux personnes collées l'une à l'autre dans la zone d'entrée de la porte et cela est considéré comme une fraude Zone large. On examine si le nombre de cellules par groupe détecté ne dépasse pas le nombre maximum de cellules autorisées.

Un algorithme général de détection du passage utilisé suivant les différents types scénarios est le suivant. Une zone de comptage est composée de trois colonnes successives comprenant chacune un ensemble de cellules. Il faut d'abord arriver sur une première colonne, puis la deuxième et enfin la troisième parmi ces trois. Il faut alors quitter la première puis la deuxième et enfin la troisième parmi les trois. Le passage est validé quand on quitte la troisième colonne.

Ainsi, le passage d'une grande personne au droit des vantaux, dans le sens A, est déterminé par :

l'occultation successive des cellules H6 et M5 (ou M6 ou M7), puis des cellules H7 et M6 (ou M7 ou M8), et enfin H8 et M7 (ou M8_ ou M9), et par la désoccultation successive de la cellule H6, puis de la cellule H7, et enfin H8, H7 étant toujours inoccultée.

Ainsi, le passage d'une grande personne au droit des vantaux, dans le sens B, est déterminé par :

l'occultation successive des cellules H8 et M7 (ou M8_ ou M9), puis des cellules H7 et M6 (ou M7 ou M8), et enfin H6 et M5 (ou M6 ou M7), et par la désoccultation successive de la cellule H8, puis de la cellule H7, et enfin H6, H7 étant toujours inoccultée.

10

15

20

. 30

PCT/EP2003/015045

Ainsi, le passage d'un enfant au droit des vantaux, dans le sens A, alors qu'il n'y a pas de passage d'une grande personne en cours, est déterminé par:

l'occultation successive de la cellule M6, H5 tandis que H6 et H7 sont inoccultées, puis de la cellule M7, H6, et H7 et H8 étant inoccultées, et enfin M8 et H7 et H8 et H9 étant inoccultées. et par la désoccultation successive de la cellule M6, puis de la cellule M7, et enfin M8, M7 étant toujours inoccultée.

On notera que, si le passage d'une grande personne a déjà été détecté, les étapes décrites ci-dessus peuvent signaler la présence d'un chariot tracté par cette personne, ou d'un enfant l'accompagnant.

Si des autorisations de passage sont en cours, consécutivement à la lecture du titre d'accès, pour un sens donné (A ou B), le nombre d'autorisations en cours est décrémenté d'une unité lors de chaque passage dans ce sens. Ainsi, la zone des vantaux ZV, sert au comptage des personnes franchissant la porte. Une fois, un passage comptabilisé, pour une autorisation unique, les vantaux peuvent être fermés pour éviter que la personne ne les refranchisse ne sens inverse, dans l'attente d'une autorisation suivante.

Pour détecter l'entrée d'une personne dans la zone d'entrée ZA, s'il n'y a pas de mouvement détecté dans le couloir selon la direction B, la détection d'une présence devant au moins la cellule médiane M1 (et haute H1 lorsqu'il s'agit d'une grande personne) de la première colonne quand les deux suivantes M2 et M3 (et respectivement H2 et H3) sont inoccultées, initie la détection d'entrée dans la zone d'entrée. Quand ensuite les cellules des colonnes suivantes M2 puis M3 (et respectivement H2 puis H3) sont successivement occultées et qu'enfin celles des deux premières colonnes M1 puis M2 (et respectivement H1 puis H2) sont successivement désoccultées et maintenues inoccultées, l'entrée d'une personne est confirmée.

De même, pour la détection de sortie de la zone d'entrée ZA, s'il n'y a pas de mouvement d'entrée en cours, une présence sur un cellule médiane M2

15

20

25

30

de la deuxième colonne quand celle de la première est inoccultée initie la détection de sortie de la zone d'entrée. Dés qu'il n'y a plus personne devant les deux premières colonnes la sortie est confirmée.

On différentie une personne ne pouvant pas rentrer dans la porte et une personne susceptible de rentrer dans la porte. Ainsi, si la porte est vide, c'est à dire que personne n'est détecté dans le couloir, la personne peut s'avancer devant les deux premières colonnes de cellules tandis que si un passage est en cours, personne ne peut rentrer dans la porte, sinon une anomalie est immédiatement signalée, de façon à réagir plus rapidement à une fraude ou à une intrusion.

Lorsque les vantaux ne sont pas fermés, et qu'une entrée est détectée dans la zone de sortie ZB, par exemple par l'occultation de la cellule H12 ou la cellule M9, on initie une détection « sens contraire », c'est à dire que l'on vérifie qu'il n'y a pas de déplacement dans le sens B, alors que seule la franchissement de la porte dans le sens A est autorisé. S'il y a effectivement une entrée en sens contraire, les vantaux sont fermés.

Lorsqu'une personne est détectée dans la zone ZA, sans avoir été préalablement détectée comme étant entrée, on considère qu'il y a eu saut dans ladite zone, ce qui est considéré comme une intrusion, et traitée en temps que tel.

Généralement, un ticket d'accès à un avion est individuel. Ainsi, une seule autorisation de franchissement de la porte est délivrée pour chaque lecture d'un ticket valide. Une telle autorisation n'est délivrée que si un passage précédent est terminé, c'est à dire que la personne précédente a quitté la porte.

On va maintenant décrire des contrôles effectués lorsqu'une autorisation a ainsi été délivrée.

Lorsque après un temps donné le passage n'a pas été détecté au droit des vantaux, ou bien qu'une fraude, une intrusion a été détectée ou si la porte est en mode fermée (NF), l'autorisation de passage est annulée. Le ticket d'accès peut alors être rendu à la bouche d'entrée pour un ticket.

10

15

20

25

30

PCT/EP2003/015045

Dans une position d'attente de la porte, les vantaux sont fermés. Lorsque l'autorisation de passage est donnée, les vantaux sont ouverts. L'autorisation disparaît dès que la zone de comptage ZV est franchie, une temporisation d'attente fermeture est enclenchée. En fin de temporisation, les vantaux se referment. Une temporisation de fin de cycle, de quelques secondes, est activée.

La porte revient en position d'attente uniquement lorsque aucune présence n'est détectée en zone de sortie ou lorsqu'une information fin de passage est reçue.

Si le passage n'est terminé avant écoulement de la temporisation fin de cycle, cette anomalie est signalée. Le signalement de cet anomalie reste actif jusqu'à ce qu'une nouvelle autorisation de passage soit donnée.

Quand une personne quitte le passage, une temporisation de fin de passage, de quelques dixièmes de secondes est enclenchée. Elle sera remise à zéro si une présence dans la zone de sortie ZB est détectée avant qu'elle n'arrive à son terme. Cette temporisation exerce un filtre pour ne pas prendre, pour une intrusion sens contraire (B), les mouvements de bras vers l'arrière, quand on quitte le couloir.

Dès que le passage est autorisé, les vantaux s'ouvrent. Quand le passage est annulé, l'autorisation en cours et celles éventuellement mémorisées sont annulées, les vantaux se referment et la porte revient dans sa position d'attente.

L'annulation du passage peut provenir d'une des deux temporisations d'attente de passage ci dessous ou d'une information externe.

En fonction d'une présence dans la zone d'entrée ZA, une des temporisations d'attente suivante est enclenchée :

- La temporisation d'attente d'entrée est enclenchée lorsqu'une autorisation de passage est donnée et qu'une personne ne se trouve pas dans la zone d'entrée ZA. Dès que cette personne franchit les vantaux, la temporisation est arrêtée et réinitialisée lorsqu'une nouvelle autorisation de passage est donnée.

10

15

20

25

30

- La temporisation d'attente de passage est enclenchée lorsqu'une

autorisation de passage est activée et que la personne se trouve dans la zone d'entrée. Dès que cette personne franchit les vantaux, la temporisation est arrêtée et réinitialisée lorsqu'une nouvelle autorisation de passage est donnée.

Dès que le passage est autorisé, les vantaux s'ouvrent. Tant qu'ils ne sont pas fermés, si Détection Sens contraire est activée, c'est à dire qu'un déplacement en sens contraire est détecté, les vantaux se referment.

Si la personne ayant engendré la Détection Sens contraire est entrée dans la port par la zone de sortie ZB et y reste, une Intrusion Sens contraire est déclarée. Si la personne recule et quitte l'appareil, cet état d'intrusion est maintenu pendant une temporisation de maintien intrusion. Si pendant cette temporisation, une nouvelle Détection Sens contraire survient, elle est traitée comme Intrusion Sens contraire et les vantaux sont refermés. Sinon, en fin de temporisation, l'état d'intrusion disparaît et le passage en entrée se poursuit normalement.

Par contre, si la personne franchit la zone de comptage, l'intrusion se transforme en Fraude Sens contraire. Quand il n'y a plus personne dans la porte, une temporisation de maintien fraude est activée. En fin de temporisation, le passage en entrée se poursuit normalement.

Comme dit plus haut, les mouvements intempestifs des bras quand on quitte le couloir sont filtré. Sans cela, chaque fois que le bras reviendrait dans l'appareil, il activerait une Détection Sens contraire.

Pendant toute la durée du traitement de la Détection Sens contraire, le pictogramme à l'entré de la porte a la forme d'un croix rouge et une alarme sonore est activée.

Une Détection Petit train après passage autorisé survient quand une personne autorisée a franchi les vantaux et que ceux-ci sont fermés ou dans une phase de fermeture et qu'éventuellement le pictogramme à l'accès de la porte en interdit l'entrée, c'est à dire qu'il est rouge et/ou représente une croix.

Tant que la personne non autorisée ayant engendré la Détection Petit train après passage autorisé se trouve dans la zone d'entrée ZA, une Intrusion

10

15

20

25

30



Petit train après passage autorisé est déclarée. Si la personne non autorisée recule et quitte l'appareil, cet état d'intrusion est maintenu pendant une temporisation de maintien intrusion. Si pendant cette temporisation, une nouvelle Détection Petit train après passage autorisé survient, elle est traitée comme Intrusion Petit train après passage autorisé, En fin de temporisation, l'état d'intrusion disparaît et la porte reprend sa position d'attente.

Par contre, si la personne non autorisée franchit la zone de comptage, l'intrusion se transforme en Fraude Petit train. Quand il n'y a plus personne dans la porte, une temporisation de maintien fraude est activée. En fin de temporisation, l'état d'intrusion disparaît et la porte reprend sa position d'attente.

Pendant toute la durée du traitement de la Détection Petit train après passage autorisé, il peut être avantageux d'utiliser une alarme sonore.

Une détection Petit train avant passage autorisé survient quand une personne autorisée n'a pas encore franchi les vantaux. Tant que la personne non autorisée ayant engendré la Détection Petit train avant passage autorisé se trouve dans la zone d'entrée, une Intrusion Petit train avant passage autorisé est déclarée. Si la personne non autorisée recule et quitte l'appareil, cet état d'intrusion disparaît et le traitement du passage de la personne autorisée se poursuit normalement.

Par contre, si une personne autorisée est entrain de franchit la zone de comptage et que la personne non autorisée ayant engendré l'intrusion est dans la zone d'entrée, l'appareil reste dans cet état d'intrusion juste quand le passager franchit la zone de comptage ou quitte la zone de comptage pour retourner vers l'entrée. A ce moment, l'intrusion Petit train avant passage autorisé se transforme en Intrusion Petit train après passage autorisé. Cette phase sert uniquement à empêcher que le passage de la personne autorisée soit interprété comme un fraude Petit train après passage autorisé.

Pendant toute la durée du traitement de la Détection Petit avant après passage autorisé, le pictogramme à l'entrée indique que le passage est interdit et l'alarme sonore fonctionne.

15

20

25

30

Lorsque la porte est en attente, dans le mode contrôlé en entrée, ou dans un des modes fermée, dans un sens ou dans l'autre, c'est à dire que la porte est au repos, on contrôle les mouvements anormaux. Dans ces conditions aucune autorisation n'est en court, les vantaux sont fermés, et des pictogrammes indique une interdiction de passer dans chacun des sens.

On va maintenant décrire des contrôles effectués lorsque la porte est ainsi au repos.

Pour la zone d'entrée ZA, on considère comme Intrusion Au repos une détection d'entrée dans la zone d'entrée alors que la porte est au repos. De plus, toute présence dans cette zone ne faisant pas suite à une détection d'entrée est considérée comme Fraude Au repos. De cette manière, si une personne veut sortir en sautant au-dessus des vantaux, elle atterrit dans la zone d'entrée et engendre une Fraude Au repos. En effet, il est important qu'un passager déjà considéré comme embarqué, ne puisse ressortir. En effet, comme on l'a dit plus haut, pour limiter le risque d'attentats à des attentats suicides, il est important de savoir qui est réellement dans l'avion et que chaque bagage en soute correspond bien à un passager réellement embarqué. Quand il n'y a plus personne dans la porte, la temporisation de maintien fraude est activée. En fin de temporisation, la porte revient dans son état de repos.

Si une personne non autorisée entre dans la zone d'entrée, une Intrusion Au repos est déclarée. Si cette personne recule et quitte la porte, cet état d'intrusion est maintenu pendant la temporisation de maintien intrusion. Si pendant cette temporisation, une nouvelle entrée dans la zone d'entrée ZA survient, elle est traitée comme Intrusion Au repos. En fin de temporisation, l'état d'intrusion disparaît et la porte revient dans son état de repos.

Par contre, si cette même personne non autorisée franchit la zone de comptage, l'intrusion se transforme en Fraude Au repos. Quand il n'y a plus personne dans la porte, la temporisation de maintien fraude est activée. En fin de temporisation, la porte revient dans son état de repos.

En outre, on considère aussi comme Intrusion Au repos une détection de sortie dans la zone d'entrée.

10

15

20

25

30



Pour la zone de sortie ZB, toute présence dans cette zone ne faisant pas suite à une détection d'entrée est considérée comme Fraude Au repos. De cette manière, si une personne veut entrer en sautant au-dessus des vantaux, elle atterrit dans la zone de sortie et engendre une Fraude Au repos.

Si une personne entre dans la zone de sortie, une Intrusion Au repos est déclarée. Si elle recule et quitte l'appareil, cet état d'intrusion est maintenu pendant la temporisation de maintien intrusion. Si pendant cette temporisation, une nouvelle entrée dans la zone de sortie survient, elle est traitée comme Intrusion Au repos. En fin de temporisation, l'état d'intrusion disparaît et la porte reprend son état de repos. Par contre, si cette même personne franchit la zone de comptage, l'intrusion se transforme en Fraude Au repos. Quand il n'y a plus personne dans la porte, la temporisation de maintien fraude est activée. En fin de temporisation la porte revient dans son état de repos.

Si une personne se trouve dans la zone de sortie ZB sans qu'il y ait eu une détection d'entrée, une Fraude Au repos est déclarée. Quand il n'y a plus personne dans la porte, la temporisation de maintien fraude est activée. En fin de temporisation la porte revient dans son état de repos.

Pour la zone de rampement ZR, une présence dans cette zone engendre une Fraude Au repos. Quand il n'y a plus personne dans la porte, la temporisation de maintien fraude est activée. En fin de temporisation la porte revient dans son état de repos. Si pendant la temporisation, une nouvelle présence dans la zone de rampement est détectée, elle est de nouveau traitée comme Fraude.

On va maintenant décrire le fonctionnement des vantaux.

Lorsqu'un programme de gestion du passage indique une volonté d'ouvrir ou de fermer les vantaux, on s'assure grâce à la zone de sécurité ZS, que rien ne peut gêner le mouvement des vantaux. Puis un ordre est transmis aux moteurs des vantaux de mouvoir les vantaux.

Les vantaux sont équipés chacun d'un capteur de fin de course d'ouverture. Ils sont déclarés ouverts quand les deux fins de course d'ouverture sont atteints. De même, il comprennent deux fins de courses de

15

20

25

30



fermeture. Ils sont déclarés fermés quand les deux fins de course de fermeture sont atteints.

Ainsi, quand les vantaux sont fermés, il ne s'ouvriront que si la zone de sécurité en ouverture est vide. Quand la zone est libérée, une temporisation de sécurité en ouverture est activée. En fin de temporisation, la commande d'ouverture est envoyée aux moteurs. Les vantaux sont prévus pour devoir s'ouvrir toujours complètement. Lorsque les vantaux sont complètement ouverts, une temporisation est activée pour permettre d'avoir un laps de temps entre le moment où les vantaux sont complètement ouverts et le moment où l'automate prendra en compte toute demande de fermeture. Cette temporisation est mise uniquement pour permettre à la motorisation de se stabiliser un certain temps avant de prendre en compte une nouvelle demande de fermeture. Il existe une temporisation de défaut d'ouverture. Un défaut d'ouverture est signalé lorsque la temporisation de défaut d'ouverture est écoulée et que les fins de courses d'ouvertures ne sont pas atteints.

Lorsqu'une demande de fermeture survient, si les vantaux ne sont pas fermés après écoulement d'une temporisation de Fermeture complète, les vantaux se rouvrent pendant une temporisation Sécurité fermeture puis se referment. Ce processus est appliqué indéfiniment si les vantaux ne se referment jamais. Après cinq mouvements, une alarme technique est générée et la porte passe, par défaut, verrouillée dans les deux sens. Ce défaut technique reste signalé tant que les fins de course de fermeture ne sont pas atteints. Dès que le défaut est signalé, la motorisation est maintenue active jusqu'à ce que les fin de course de fermeture soit atteints.

Tant que les vantaux ne sont pas complètement fermés, ils se rouvrent complètement dès qu'une présence est détectée dans la zone de sécurité ZS. Une commande de fermeture est ensuite activée après une temporisation Attente sécurité fermeture.

La zone de sécurité en fermeture est active pendant une temporisation Sécurité activée qui elle-même est enclenchée lors d'une demande de fermeture des vantaux. Si quelque chose empêche les vantaux de se refermer complètement, après que la temporisation de Sécurité a été activée, ils se

10

15

20

25

30



referment de manière inconditionnelle. Une fois fermés, la zone de sécurité est désactivée. Selon le même principe, on peut prévoir que lorsque la porte est au repos, si les vantaux sont fermés et qu'on les force, ils se referment automatiquement.

36

Par défaut on peut prévoir que la temporisation Sécurité activée maintient la zone de sécurité ZS activée en permanence.

On va maintenant, décrire le mode de réalisation de la porte illustré à la figure 31, en ce qu'il diffère de celui de la figure 30, dont le fonctionnement vient d'être précédemment décrit.

Le mode de réalisation de la figure 31 comprend seulement un vantail 3, mobile dans un plan situé entre la sixième et la septième colonne de cellules. En outre,il comprend trois cellules supplémentaires M10,M11,M12 sur la rangée médiane au droit des dixième, onzième et douzième colonnes de cellules, dans la zone de sortie ZB. Ces cellules supplémentaires sont utiles pour détecter dans la zone de sortie ZB la présence de chariot ou d'enfant et pour différencier passager et bagage. En outre, elle sont particulièrement pour traiter une fraude Petit train après franchissement du vantail (ou des vantaux dans un mode de réalisation en comprenant deux).

D'autres cellules supplémentaires B5,B6 sont disposées dans la rangée basse, au droit des cinquième et sixième colonnes, donc avant le vantail dans le sens A. Ces deux cellules permettent de mieux détecter un chariot ou une valise à roulettes, et diminuer le risque que le vantail se referme dessus, alors que le chariot ne l'a pas complètement franchi. Elle viennent en outre compléter la zone de rampement ZR.

Ainsi, une zone de sécurité pour un chariot ZC peut comprendre les cellules M5,M6,M7 et B5, et les cellules L5 et L6 quand elles sont présentes.

Bien sûr, l'invention n'est pas limitée aux exemples qui viennent d'être décrits et de nombreux aménagements peuvent être apportés à ces exemples sans sortir du cadre de l'invention.

En particulier, le nombre de cellule de chaque ligne peut être plus ou moins grand, selon le type de détection que l'on souhaite faire. Par exemple si l'on ne souhaite que contrôler le passage et compter le nombre de personne

10

15

20

25



ayant effectivement passé les vantaux, les cellules de la zone des vantaux ZV sont suffisantes.

De même, l'écartement des colonnes, la position des rangées relativement au sol et leur écartement, peuvent varier en fonction de données anthropométriques relatives à une population à contrôler.

On peut aussi prévoir que la porte est entièrement symétrique, particulièrement si l'on veut pouvoir l'utiliser, en effectuant les même contrôles, dans deux sens opposés. Dans ce cas, selon le sens du passage, certaines cellules peuvent ne pas être utilisées pour les contrôles.

L'alarme sonore peut être différent selon qu'un intrusion ou une fraude est détectée. La porte peut aussi être prévue pour ne pas faire de différence entre intrusion et fraude.

Il peut être fait une distinction entre une zone de sécurité à l'ouverture et une zone de sécurité à la fermeture. Ainsi, dans le mode de réalisation de la figure 31, la zone de sécurité à l'ouverture peut être constituée des cellules H6 et M6, et dans le mode de réalisation de la figure 30 inclure en outre les cellules H7 et M7. La zone de sécurité à l'ouverture, plus contraignante, peut comprendre, dans le mode de réalisation de la figure 31, les cellules H6,H7, M6,M7,B6 et B7.

Au lieu d'un ticket d'un type à bande magnétique, le titre de transport peut notamment être d'un type à lecture sans contact, notamment utilisant des radiofréquences. Le titre peut aussi comprendre un code barre et la porte comprendre une imprimante pour imprimer un titre d'embarquement.

La détection peut se faire par d'autres moyens que l'occultation de cellules photo-électiques.

10

15

20

25

30

REVENDICATIONS

- 1. Porte automatisée (1) pour permettre ou interdire un accès d'une personne à un espace ou un véhicule de transport, en particulier à une salle d'embarquement ou à un avion, comprenant au moins un bâti (2) vertical et allongé, au moins un vantail (3) mobile entre une position de fermeture dans laquelle ce vantail forme une barrière interdisant le passage d'une personne le long du bâti et une position d'ouverture dans laquelle le vantail permet ce passage, des moyens de lecture pour un titre d'accès, en particulier un ticket ou une carte d'accès, des moyens pour commander le déplacement du vantail (3) entre les deux positions précitées, une face latérale du bâti (2) adjacente au passage de la personne comportant au moins deux rangées superposées de cellules de détection (C1-C33) coopérant avec des moyens pour interdire l'ouverture du vantail (3) ou pour maintenir le vantail fermé lorsque ces cellules détectent une situation anormale, l'une des rangées, dite rangée haute ou supérieure, s'étendant de part et d'autre du vantail (3) au-dessus d'une ligne (L) située à mi-hauteur du bâti et l'autre rangée, dite médiane, étant située au voisinage de cette ligne.
- 2. Porte automatisée selon la revendications 1, caractérisée en ce qu'elle comprend en outre une troisième rangée, dite basse, d'au moins une cellule située en dessous de la ligne (L).
- 3. Porte automatisée (1) selon l'une des revendications 1 ou 2 pour permettre ou interdire l'accès d'une personne à un espace ou un véhicule de transport, en particulier à une salle d'embarquement ou à un avion, comprenant au moins un bâti vertical et allongé (2) constituant un boîtier fermé, la porte (1) comportant au moins un vantail (3) mobile entre une position de fermeture dans laquelle ce vantail (3) forme une barrière interdisant le passage d'une personne le long du bâti et une position d'ouverture dans laquelle le vantail permet ce passage, l'extrémité amont du bâti (2), relativement au sens de déplacement de la personne comportant une bouche

10

15

20

25

30



d'entrée (4) pour un ticket d'accès et l'extrémité aval du bâti (2) comportant une bouche de sortie (5) de ce ticket, le bâti (2) renfermant des moyens pour commander le déplacement du vantail (3) entre les deux positions précitées, un chemin (6) de déplacement du ticket entre ladite bouche d'entrée (4) et ladite bouche de sortie (5) du ticket et des moyens de lecture du ticket, caractérisée en ce qu'elle comporte des moyens interdisant à la personne d'accéder à la bouche de sortie (5) pour prélever le ticket, lorsque le vantail (3) est dans la position interdisant le passage de la personne.

39

4. Porte automatisée selon la revendication 3, caractérisée en ce que la distance (d) entre le vantail (3) et la sortie (5) du ticket est telle que lorsque le vantail (3) est dans la position interdisant le passage d'une personne, cette dernière ne puisse pas accéder à ladite sortie (5) du ticket pour prélever ce dernier.

5. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 4, caractérisée en ce que le vantail (3) est solidaire du bâti (2).

- 6. Porte automatisée selon la revendication 1 à 5, caractérisée en ce que le vantail (3) est monté en rotation suivant un axe (X X') sensiblement horizontal s'étendant dans la direction de la longueur du bâti (2).
- 7. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 6, caractérisée en ce que dans la position interdisant le passage de la personne, le vantail (3) présente une partie faisant saillie hors du bâti (2) ayant la forme d'un secteur circulaire, le bord circulaire (3a) de ce secteur étant dirigé vers le haut.
- 8. . Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 7, caractérisée en ce que les moyens pour commander le déplacement du vantail (3) sont constitués par la lecture d'un titre valide, autorisant le déplacement dudit vantail.

10

15

20

25

30

- 9. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 8, caractérisée en ce que lesdites cellules comprennent au moins trois groupes de cellules, chacun de ces groupes étant affecté à des fonctions de détection différentes.
- 10. Porte automatisée selon la revendication 9, caractérisée en ce qu'un premier groupe de cellules est affecté à une fonction de détection assurant la sécurité de la personne, un deuxième groupe de cellules est affecté à une fonction de détection pour permettre le comptage des personnes et un troisième groupe est affecté à une fonction de détection des passages non autorisés et / ou frauduleux.
 - 11. Porte automatisée selon l'une des revendications 8 ou 10, caractérisée en ce qu'au moins une cellule peut appartenir simultanément à deux groupes de cellules pour remplir des fonctions différentes suivant le groupe de cellules auquel ladite cellule est affectée.
 - 12. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 11, caractérisée en ce que les cellules de la rangée supérieure comprise entre l'extrémité d'entrée (4) du bâti (2) et le vantail (3) sont aptes à détecter l'entrée d'une personne adulte et éventuellement de deux ou plusieurs personnes rapprochées.
 - 13. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 12, caractérisée en ce que les cellules de la rangée médiane comprises entre le vantail (3) et l'extrémité de sortie du bâti (2) sont aptes à détecter la sortie d'une personne après l'ouverture du vantail (3).
 - 14. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 13, caractérisée en ce que les cellules de la rangée inférieure comprises entre l'extrémité d'entrée (4) du bâti (2) et le vantail (3) sont aptes à détecter l'entrée d'un enfant.

- 15. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 14, caractérisée en ce que la détection d'un adulte tirant un trolley est réalisée par la combinaison d'au moins une cellule occultée de la rangée supérieure simultanément à l'occultation d'au moins deux cellules occultées sur la rangée inférieure, séparées par une cellule non occultée.
- 16. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 15, caractérisée en ce que les cellules situées près du vantail (3) sont affectées à la sécurité de la personne contre la fermeture intempestive du vantail.

15

20

5

- 17. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 16, caractérisée en ce que les cellules des rangées supérieure ou médiane, situées en aval du vantail sont aptes à détecter le passage d'une personne ou d'un enfant de l'aval vers l'amont de la porte et à commander la fermeture du vantail pour interdire le retour de ladite personne.
- 18. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 17, caractérisée en ce que le bâti (2) renferme un micro-ordinateur (8) adapté pour recevoir des informations d'un poste central extérieur de commande (9), d'un lecteur (10) du ticket introduit dans la bouche d'entrée (4) du bâti (2), des cellules de détection et pour commander par l'intermédiaire d'un automate (11) et d'un variateur de fréquence (12) le fonctionnement d'un moteur électrique (13) pour déplacer le vantail (3) vers les positions d'ouverture ou de fermeture.

25

30

19. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 18, caractérisée en ce que le ticket comporte une piste magnétique (15), le bâti (2) renfermant des moyens de lecture de cette piste magnétique (15) aptes à lire cette dernière, quelle que soit la position suivant laquelle le ticket est introduit dans ladite entrée.



PCT/EP2003/015045

- 20. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 19, caractérisée en ce que le bâti (2) comporte en outre près de la bouche de sortie (5) du ticket, un module (20) pour découper le ticket et détacher de celui-ci un coupon (21) destiné à être prélevé par la personne, et un magasin (50, 51) pour récupérer la partie restante du ticket.

42

21. Porte automatisée selon la revendication 20, caractérisée en ce que le bâti (2) comporte entre le chemin de déplacement (6) du ticket et le module (20) pour découper le ticket, un module (24) pour retourner ce dernier.

10

15

20

25

5

WO 2004/059591

- 22. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 21, caractérisée en ce que le bâti (2) renferme une imprimante pour imprimer un second ticket différent du ticket lu par les moyens de lecture, cette imprimante étant commandée en fonction des données lues par un lecteur et des informations reçues d'un poste extérieur de commande (9).
- 23. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 22, caractérisée en ce que le bâti (2) comporte un second vantail monté de façon pivotante à l'intérieur du bâti, à proximité du premier vantail (3), sur un axe (X X') commun avec ce dernier, ce vantail faisant en position de fermeture, saillie sur la face du bâti (2) opposée à celle sur laquelle fait saillie le premier vantail (3) lorsqu'il est en position de fermeture.
- 24. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 23, caractérisée en ce que la porte comporte un second bâti (2c) parallèle au premier et délimitant le passage, ledit second bâti comportant un second vantail (3b) coopérant avec le premier vantail, l'ouverture du premier et du second vantail étant commandée par la lecture d'un billet valide et les moyens associés à l'ouverture du passage.



WO 2004/059591



25. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 24, caractérisée en ce qu'elle comporte une signalétique sonore ou visuelle associée à chaque situation normale ou anormale de passage.

43

- 26. Porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 25, caractérisée en ce qu'elle présente une architecture symétrique adaptée pour permettre le passage soit dans un sens soit dans le sens inverse.
- 27. Porte selon l'une des revendications précédentes, caractérisée en ce que la rangée haute comprend au moins six cellules (H1-H6) en amont du vantail.
 - 28. Porte selon l'une des revendications précédentes, caractérisée en ce que la rangée haute comprend au moins six cellules (H7-H12) en aval du vantail.
 - 29. Porte selon l'une des revendications précédentes, caractérisée en ce que la rangée médiane comprend au moins six cellules (M1-M6) en amont du vantail.

20

30

15

- 30. Porte selon l'une des revendications précédentes, caractérisée en ce que la rangée médiane comprend au moins trois cellules (M7-M9) en aval du vantail.
- 25 31. Porte selon la revendication 30, caractérisée en ce que la rangée médiane comprend au moins six cellules (M7-M12) en aval du vantail.
 - 32. Porte selon l'une des revendications 29 à 31, caractérisé en ce que chaque cellule de la rangée médiane est disposée sous une cellule de la rangée haute.

15

20

25

30

- 33. Porte selon l'une des revendications 2 à 32, caractérisée en ce la rangée basse comprend une cellule immédiatement en aval du vantail.
- 34. Porte selon l'une des revendications 2 à 32, caractérisée en ce la rangée basse comprend deux cellules immédiatement en amont du vantail.
 - 35. Porte selon l'une des revendications 33 ou 34, caractérisé en ce que chaque cellule de la rangée basse est disposée sous une cellule de la rangée médiane.

36. Porte selon l'une des revendications précédentes, caractérisée en ce qu'elle comprend un autre vantail disposé en aval du vantail, de sorte qu'une cellule haute et/ou une cellule médiane se trouve entre les deux vantaux.

- 37. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que l'on détermine la présence d'une grande personne par l'occultation simultanée d'une cellule de la rangée haute et d'une cellule de la rangée médiane superposée à ladite cellule de la rangée haute.
- 38. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que l'on détermine la présence d'un enfant par l'occultation d'une cellule de la rangée médiane sans qu'une cellule de la rangée haute, superposée à ladite cellule de la rangée médiane soit occultée.
- 39. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que l'on détermine une fraude par rampement lorsque seulement l'une des cellules de la rangée basse est occultée.

40. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que l'on détecte une fraude et/ou une intrusion lorsqu'un nombre de cellules consécutives, d'une même rangée occultées simultanément est supérieur à un nombre maximum donné.

5

41. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que l'on détermine l'entrée d'une personne dans la porte lorsque la cellule médiane la plus en amont (M1), et la cellule haute la plus en amont (H1) lorsqu'il s'agit d'une grande personne, est occultée en même temps que les deux suivantes (M2,M3) (respectivement H2,H3) sont inoccultées, et qu'ensuite des cellules des deux colonnes suivantes (M2 puis M3,et respectivement H2 puis H3) sont successivement occultées et qu'enfin celles des deux premières colonnes (M1 puis M2 et respectivement H1 puis H2) sont successivement désoccultées,

15

10

42. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que la porte comprend un état presque prête, permettant la lecture anticipée d'un titre d'accès.

20

43. Procédé de contrôle d'accès la revendication précédente, caractérisé en ce que si la porte n'est pas prête après un temps donné, et qu'un titre d'accès a été introduit par une bouche d'entrée pour le titre, le titre est rendu par ladite bouche d'entrée pour le titre.

25

44. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que si après un temps donné suivant une autorisation de franchissement de la porte, le ou les vantaux n'ont pas été franchis, l'autorisation est annulée et les vantaux refermés.

30

45. Procédé de contrôle d'accès la revendication précédente, caractérisé en ce qu'en outre si un titre d'accès a été introduit par une bouche d'entrée pour le titre, le titre est rendu par ladite bouche d'entrée pour le titre.

- 46. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que lorsqu'une intrusion et/ou lorsqu'une fraude est détectée, si le ou les vantaux sont ouverts, ils reçoivent un ordre de se fermer et/ou un message est envoyé à un système hôte.
- 47. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon la revendication précédente, caractérisé en ce que, suite à l'intrusion, le ou les vantaux ne sont rouverts qu'après un temps donné.

5

48. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce que lorsqu'une intrusion ou une fraude est détectée, elle est signalée par un signal sonore et/ou un signal lumineux qui signale que l'accès à la porte est interdit.

15

49. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce qu'il comprend un mode d'évacuation, qui peut être activé localement, dans lequel la porte est maintenue ouverte pour permettre une libre circulation.

20

50. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce qu'il comprend un mode normalement ouvert dans lequel le vantail est ouvert au repos et se referme en cas d'intrusion et/ou de fraude.

25

51. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce qu'il comprend un mode normalement fermé dans lequel le vantail est fermé au repos et s'ouvre en cas de passage autorisé.

- 52. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce qu'une zone de cellules de part et d'autre du vantail permet de valider leur franchissement par une personne.
- 53. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce qu'une zone de cellules pour le comptage est composée de trois colonnes successives de cellules, chaque colonne de cellules étant successivement occultée puis successivement désoccultée avant validation d'un passage.

15

20

5

- 54. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon l'une des revendications 1 à 36, caractérisé en ce qu'il existe une temporisation enclenchée après certaines au moins des étapes de franchissement de la porte, une anomalie étant détectée si une étape suivante du franchissement de la porte n'est pas réalisée durant cette temporisation.
- 55. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon la des revendication 54, caractérisé en ce qu'il existe une temporisation pour l'entrée d'une personne dans la porte après qu'une autorisation lui en a été donnée.
- 56. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon la des revendication 54, caractérisé en ce qu'il existe une temporisation pour le franchissement du ou des ventaux par une personne autorisée après qu'elle soit entrée dans la zone d'entrée de la porte.
- 57. Procédé de contrôle d'accès pour une porte automatisée selon la des revendication 54, caractérisé en ce qu'il existe une temporisation pour qu'une personne quitte la zone de sortie, après avoir franchi les ventaux.

25

PCT/EP2003/015045

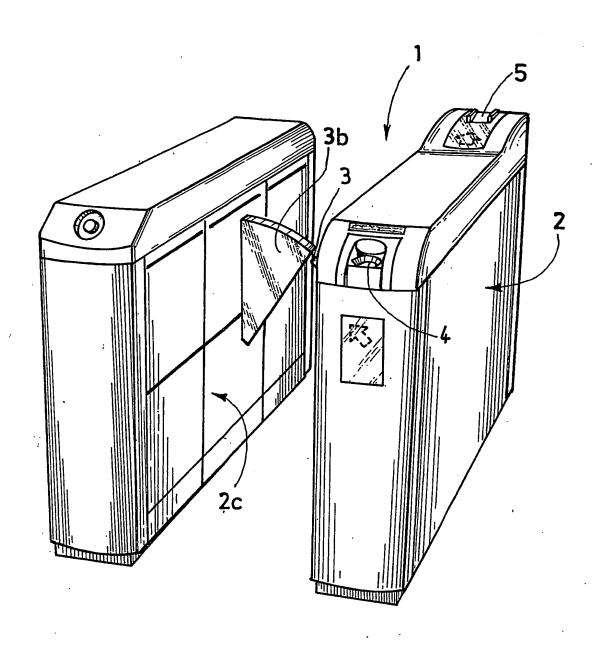


FIG.1

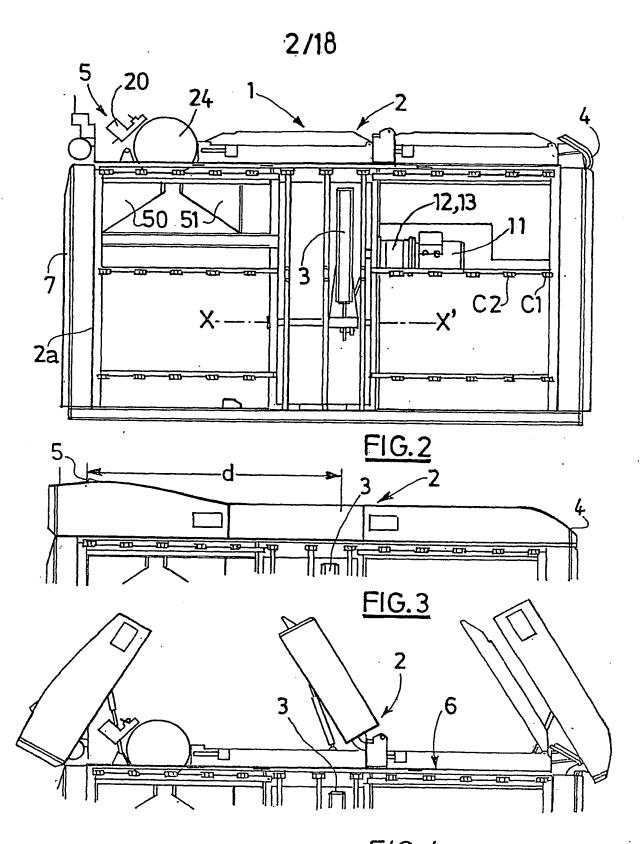
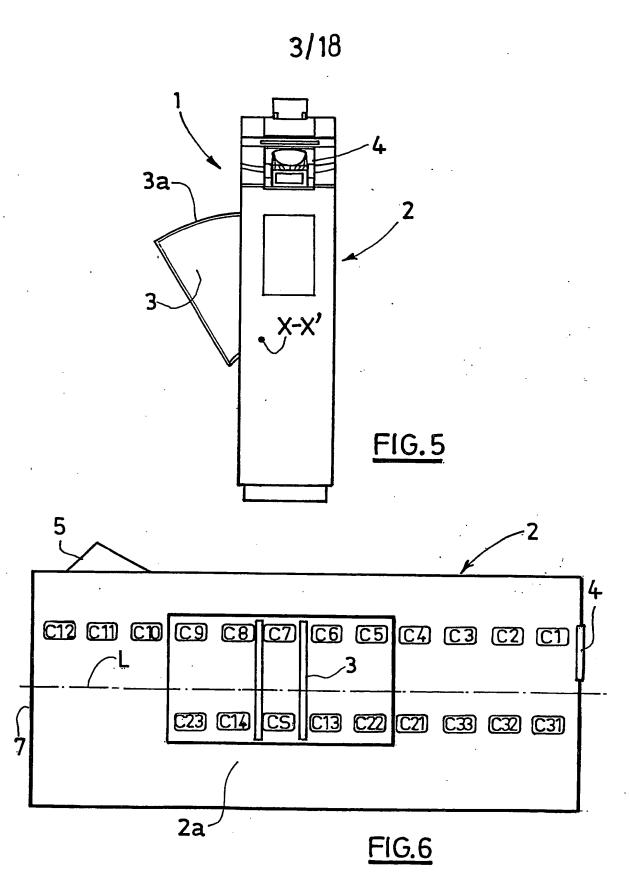
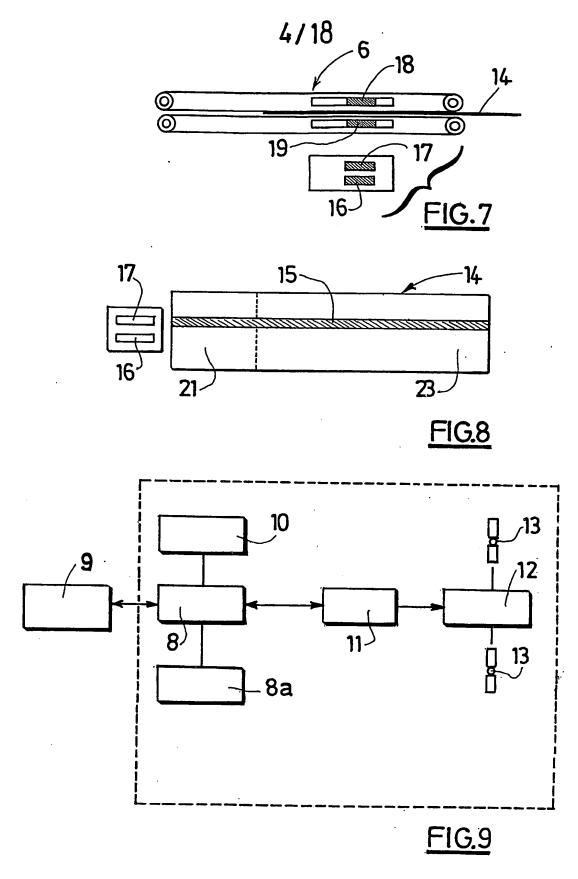


FIG. 4
FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)

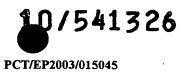
PCT/EP2003/015045

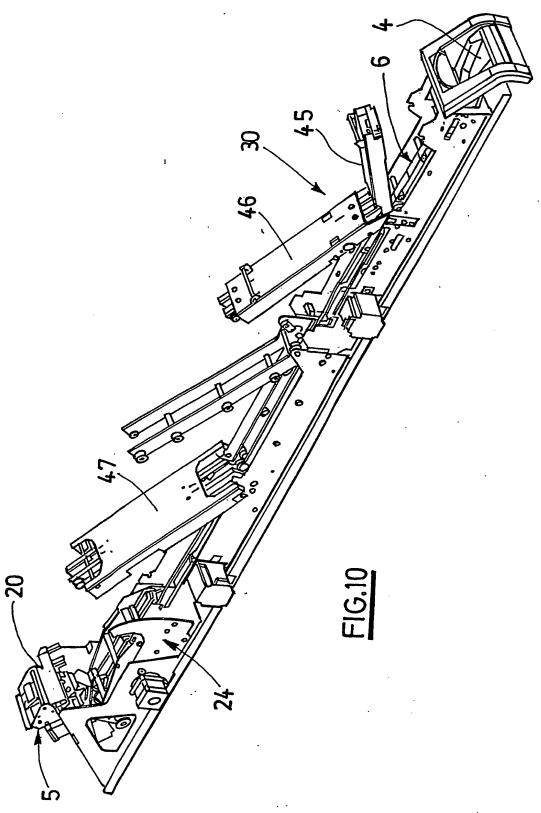


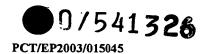
FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)



FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)







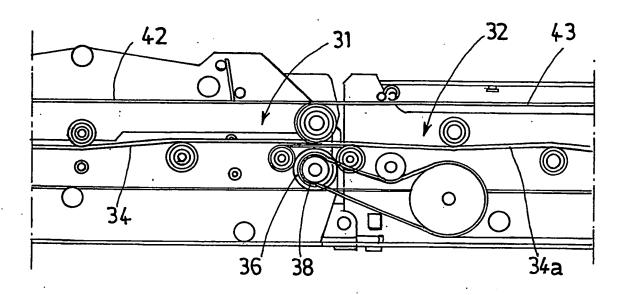
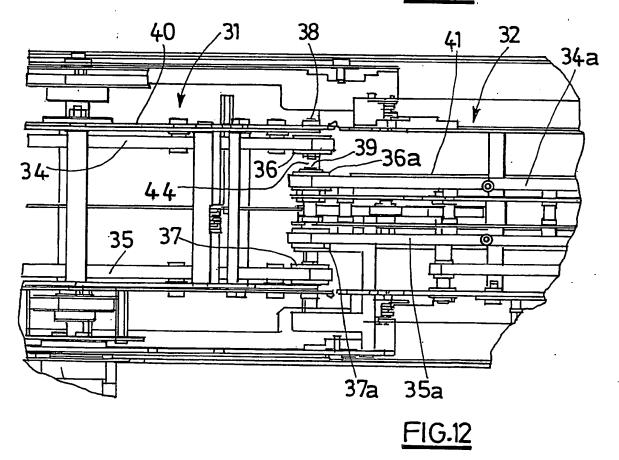


FIG.11



FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)

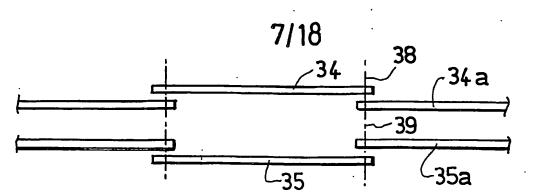
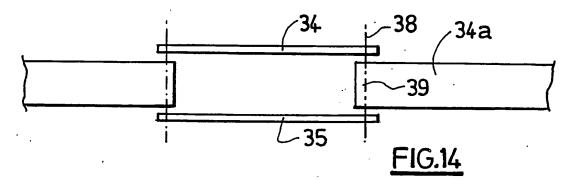


FIG.13



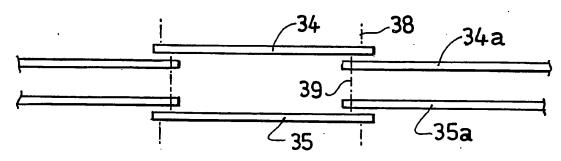
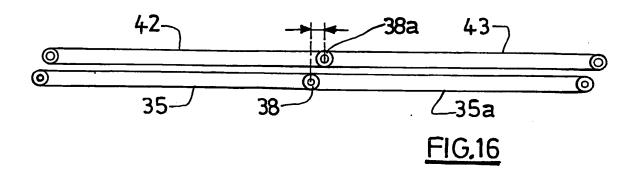
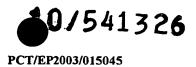
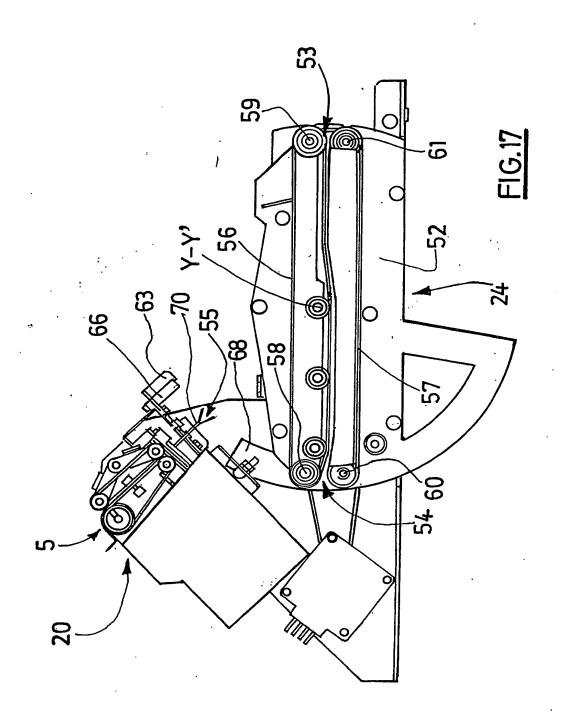


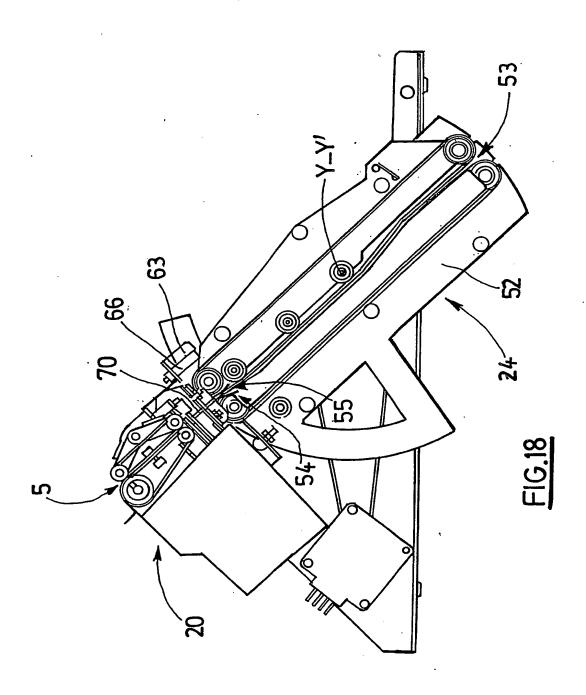
FIG.15



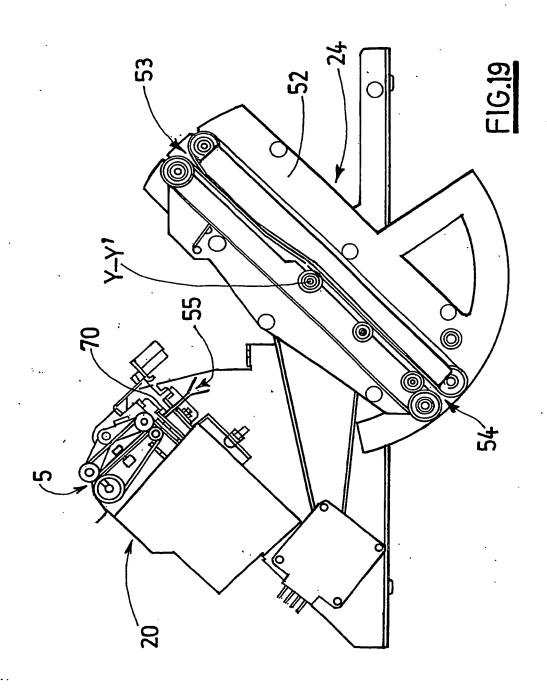
FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)





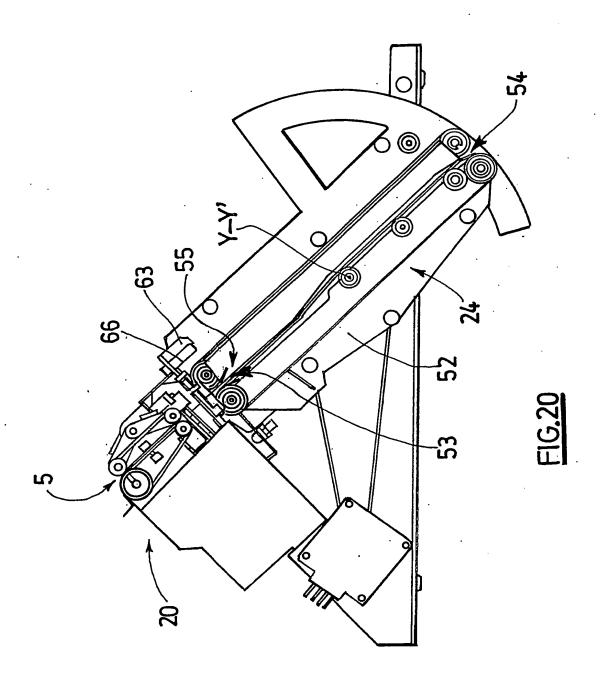


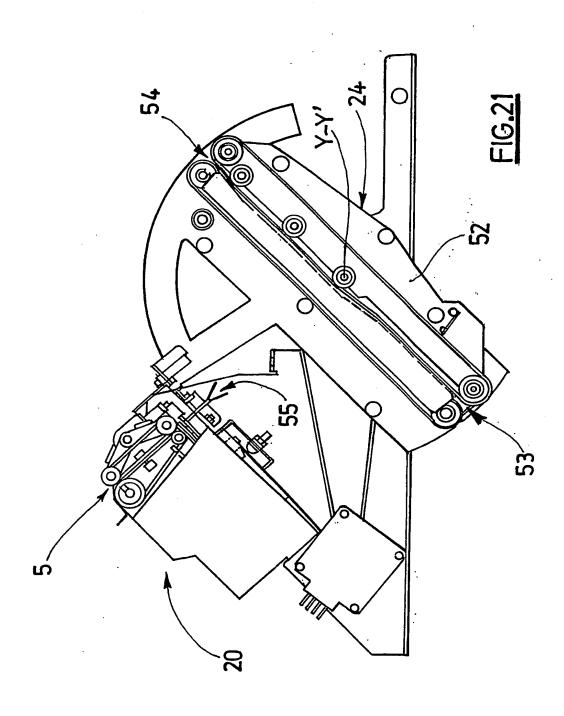




WO 2004/059591

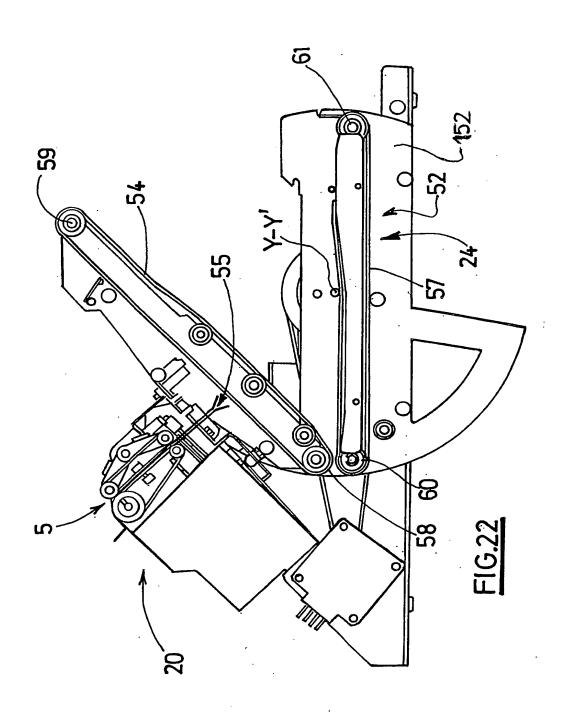
PCT/EP2003/015045



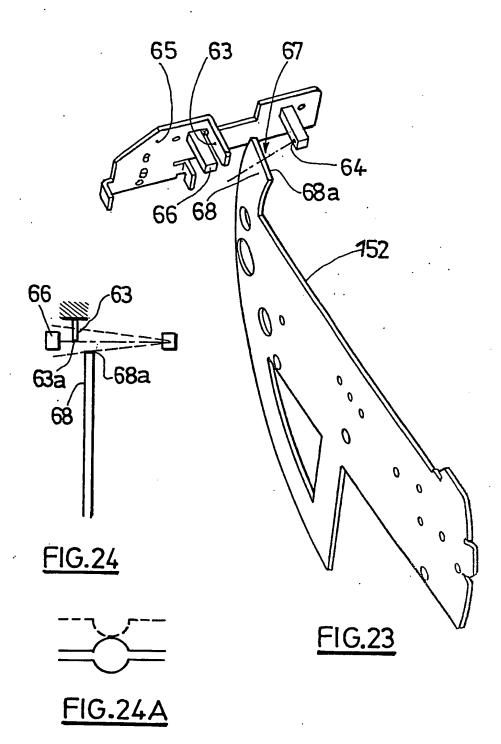


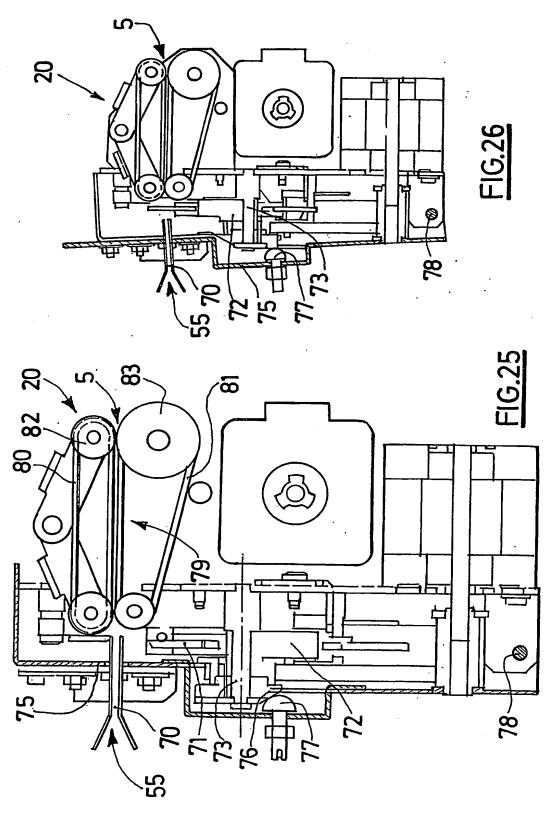
WO 2004/059591

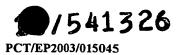




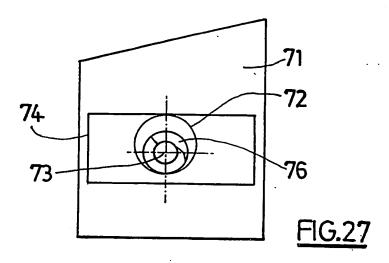


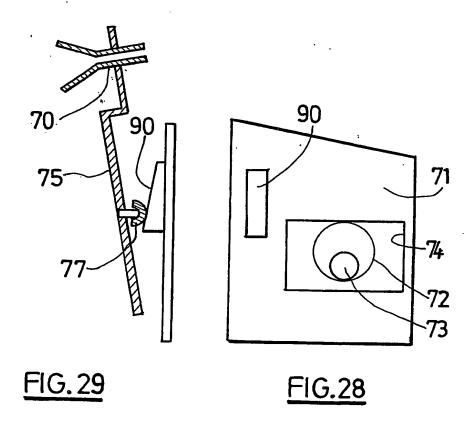






16/18





FEUILLE DE REMPLACEMENT (REGLE 26)



17 / 18

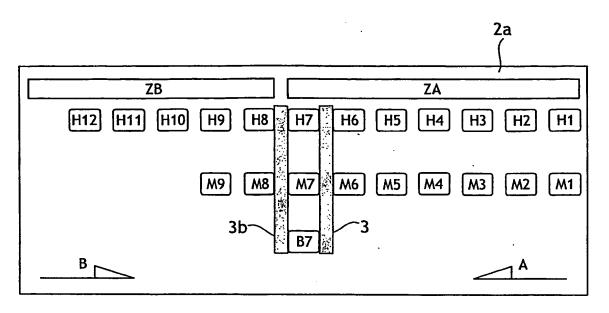


FIG.30

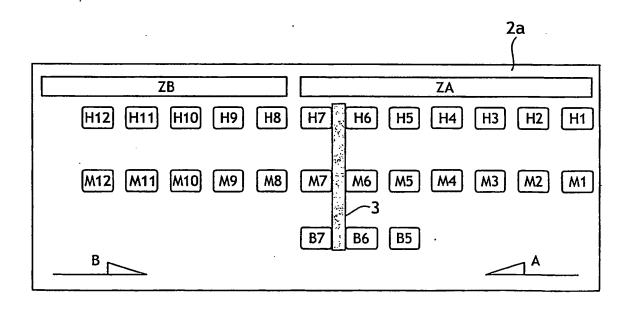
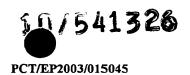


FIG.31



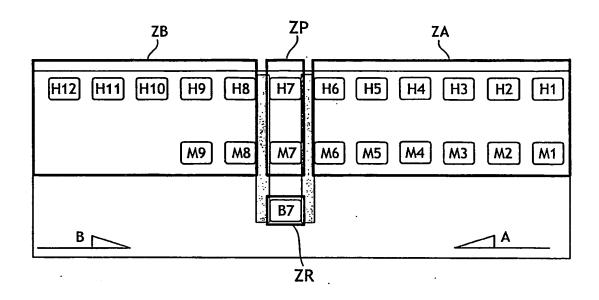


FIG.32

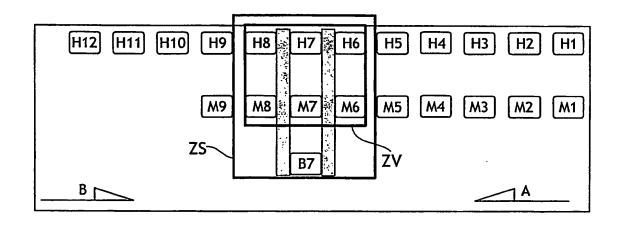
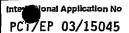


FIG.33



INTERNATIONAL SEARCH REPORT



A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 G07C9/02

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

. 4 2

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) IPC 7 G07C E06B G07F G07B

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal

	INTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to daim No.
х	WO 96/34367 A (THORN TRANSIT SYSTEMS INT; TAYLOR ROBERT (GB); WEBB ROGER CLIVE (GB);) 31 October 1996 (1996-10-31)	1-5, 8-17,19, 23-26, 29, 32-35, 37,38, 41,46, 48,50-53
Y A	abstract	18, 20-22,39 27,28, 30,31,
		36,40
	page 2, line 20 - page 5, line 22 figures 1,2	·
	_/	
	/	
		1

<u></u>			
X Further documents are listed in the continuation of box C.	X Patent tamily members are listed in annex.		
Special categories of cited documents: A' document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance E' earlier document but published on or after the international filing date L' document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) O' document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means P' document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed	 "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but clted to understand the principle or theory underlying the invention. "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken abone. "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art. "&" document member of the same patent family 		
Date of the actual completion of the international search 16 June 2004	Date of mailing of the international search report 25/06/2004		
Name and mailing address of the ISA European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Authorized officer Van Der Haegen, D		



Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (January 2004)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

internal Application No PCT/EP 03/15045

C /O=======	N) POOLINGING COLORED TO DE	PCT/EP 03/15045
Category •	atton) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT Chatton of document, with Indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
	The state of the s	7,000720 10 00007140.
X Y	US 3 606 698 A (OSAKI KEISUKE ET AL) 21 September 1971 (1971-09-21)	1,3,5,6, 8,12,13, 17,19, 23-26, 46,48, 50,51
A	abstract column 2, line 26 - line 69 figures 1,2	9-11
X	EP 0 437 757 A (GALLENSCHUETZ E METALLBAU) 24 July 1991 (1991-07-24)	1,5,8, 12,13, 17, 24-26, 44,46, 48,51, 52,54-57
A	abstract column 3, line 45 - column 4, line 30 column 4, line 56 - column 8, line 52 figures 1,2,4,5	18
Y	US 3 478 467 A (MAY GORDON H) 18 November 1969 (1969-11-18) column 2, line 67 - line 69 figures 1-3	7
Y	CA 1 184 658 A (MERCURY GRAPHICS CORP)	18
A	26 March 1985 (1985-03-26) page 7, line 22 - line 25 page 8, line 13 - line 20 figure 2	20,21
Y	US 5 010 240 A (SHELDON DUNSTAN P) 23 April 1991 (1991-04-23) column 2, line 4 - line 58 column 3, line 12 - column 4, line 5 figures 1,2,4	20,21
Y	EP 0 335 229 A (SANYO ELECTRIC WORKS) 4 October 1989 (1989-10-04) abstract column 3, line 44 - column 4, line 29 figures 1,2	22
	US 5 333 410 A (TETHERTON CYRIL F) 2 August 1994 (1994-08-02) column 3, line 5 - line 33 column 6, line 46 - column 7, line 26 figures 2,4	39



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

Internal Application No PCT/EP 03/15045

Patent document cited in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
WO 9634367	Α	31-10-1996	AT	171802 T	15-10-1998
			CA	2219803 A1	31-10-1996
			CN	1182493 A	20-05-1998
			DE	69600732 D1	05-11-1998
			DE	69600732 T2	12-05-1999
			EP	0823103 A1	11-02-1998
			WO	9634367 A1	31-10-1996
US 3606698	Α	21-09-1971	DE	1929922 A1	18-12-1969
			FR	2010906 A5	20-02-1970
			GB	1263542 A	09-02-1972
EP 0437757	Α	24-07-1991	DE	4001219 C1	25-04-1991
			ΑT	105091 T	15-05-1994
			EP	0437757 A2	24-07-1991
US 3478467	Α	18-11-1969	DE	1774195 A1	30-09-1971
			FR	1561599 A	28-03-1969
			GB	1168033 A	22-10-1969
CA 1184658	Α	26-03-1985	CA	1184658 A1	26-03-1985
US 5010240	A	23-04-1991	NONE		
EP 0335229	Α	04-10-1989	JP	2006367 U	17-01-1990
			JP	2006368 U	17-01-1990
			AU	612806 B2	18-07-1991
			AU	3177889 A	05-10-1989
			DE	68909279 D1	28-10-1993
			DE	68909279 T2	05-05-1994
			EP	0335229 A2	04-10-1989
			JP	2018177 _. U	06-02-1990
			US	4977994 A	18-12-1990
~~~~			ZA	8902183 A	29-11-1989
US 5333410	A	02-08-1994	NONE		



### RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

e internationale No PCT/EP 03/15045

A. CLASSEMENT DE L'OBJET DE LA DEMANDE CIB 7 G07C9/02

Selon la classification internationale des brevets (CIB) ou à la fois selon la classification nationale et la CIB

B. DOMAINES SUR LESQUELS LA RECHERCHE A PORTE

Documentation minimale consultée (système de classification suivi des symboles de classement) CIB 7 GO7C E06B GO7F GO7B

Documentation consultée autre que la documentation minimale dans la mesure où ces documents relèvent des domaines sur lesquels a porté la recherche

Base de données électronique consultée au cours de la recherche internationale (nom de la base de données, et si réalisable, termes de recherche utilisés) EPO-Internal

C. DOCUM	ENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS	
Catégorie *	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
X	WO 96/34367 A (THORN TRANSIT SYSTEMS INT ; TAYLOR ROBERT (GB); WEBB ROGER CLIVE (GB);) 31 octobre 1996 (1996-10-31)	1-5, 8-17,19, 23-26, 29, 32-35, 37,38, 41,46, 48,50-53
A	abrégé	18, 20-22,39 27,28, 30,31,
	page 2, ligne 20 - page 5, ligne 22 figures 1,2	36,40
	-/	

·	
Volr la suite du cadre C pour la fin de la liste des documents	Les documents de familles de brevets sont indiqués en annexe
'A' document définissant l'état général de la technique, non considéré comme particulièrement pertinent  'E' document antérieur, mais publié à la date de dépôt international ou après cette date  'L' document pouvant jeter un doute sur une revendication de priorité ou cité pour détermèner la date de publication d'une autre citation ou pour une raison spéciale (telle qu'indiquée)  'O' document se référant à une divulgation orale, à un usage, à une exposition ou tous autres moyens  'P' document publié avant la date de dépôt international, mais postérieurement à la date de priorité revendiquée	T' document ultérieur publié après la date de dépôt international ou la date de priorité et n'appartenenant pas à l'état de la technique pertinent, mais cité pour comprendre le principe ou la théorie constituant la base de l'invention  X' document particulièrement pertinent; l'inven tion revendiquée ne peut être considérée comme nouvelle ou comme impliquant une activité inventive par rapport au document considéré isolèment document particulièrement pertinent; l'inven tion revendiquée ne peut être considérée comme impliquant une activité inventive lorsque le document est associé à un ou plusieurs autres documents de même nature, cette combinaison étant évidente pour une personne du mêtter  & document qui fait partie de la même famille de brevets
Date à laquelle la recherche internationale a été effectivement achevée	Date d'expédition du présent rapport de recherche internationale
16 juin 2004	25/06/2004
Nom et adresse postale de l'administration chargée de la recherche internationale Office Européen des Brevets, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3018	Fonctionnaire autorisé  Van Der Haegen, D



## RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

PCT/EP 03/15045

		PC1/EP 03/15045
	OCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS	ertinents no. des revendications visées
Catégorie *	identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages p	GLUTOTION THOU CAS LEAST LINES AND ASSESS
Y A	US 3 606 698 A (OSAKI KEISUKE ET AL) 21 septembre 1971 (1971-09-21)  abrégé colonne 2, ligne 26 - ligne 69 figures 1,2	1,3,5,6, 8,12,13, 17,19, 23-26, 46,48, 50,51 7
X	EP 0 437 757 A (GALLENSCHUETZ E METALLBAU) 24 Juillet 1991 (1991-07-24)	1,5,8, 12,13, 17, 24-26, 44,46, 48,51, 52,54-57
A	abrégé colonne 3, ligne 45 - colonne 4, ligne 30 colonne 4, ligne 56 - colonne 8, ligne 52 figures 1,2,4,5	18
Y	US 3 478 467 A (MAY GORDON H) 18 novembre 1969 (1969-11-18) colonne 2, ligne 67 - ligne 69 figures 1-3	7
Υ	CA 1 184 658 A (MERCURY GRAPHICS CORP)	18
A	26 mars 1985 (1985-03-26) page 7, ligne 22 - ligne 25 page 8, ligne 13 - ligne 20 figure 2	20,21
Y	US 5 010 240 A (SHELDON DUNSTAN P) 23 avril 1991 (1991-04-23) colonne 2, ligne 4 - ligne 58 colonne 3, ligne 12 - colonne 4, ligne 5 figures 1,2,4	20,21
<b>Y</b>	EP 0 335 229 A (SANYO ELECTRIC WORKS) 4 octobre 1989 (1989-10-04) abrégé colonne 3, ligne 44 - colonne 4, ligne 29 figures 1,2	22
Υ	US 5 333 410 A (TETHERTON CYRIL F) 2 août 1994 (1994-08-02) colonne 3, ligne 5 - ligne 33 colonne 6, ligne 46 - colonne 7, ligne 26 figures 2,4	





Renseignements relatifs and membres de families de brevets

PCT/EP 03/15045

Document brevet cité au rapport de recherche		Date de publication	t	Membre(s) de la amille de brevet(s)	Date de publication
WO 9634367	A	31-10-1996	AT CA CN DE DE EP WO	171802 T 2219803 A1 1182493 A 69600732 D1 69600732 T2 0823103 A1 9634367 A1	15-10-1998 31-10-1996 20-05-1998 05-11-1998 12-05-1999 11-02-1998 31-10-1996
US 3606698	Α	21-09-1971	DE FR GB	1929922 A1 2010906 A5 1263542 A	18-12-1969 20-02-1970 09-02-1972
EP 0437757	A	24-07-1991	DE AT EP	4001219 C1 105091 T 0437757 A2	25-04-1991 15-05-1994 24-07-1991
US 3478467	Α	18-11-1969	DE FR GB	1774195 A1 1561599 A 1168033 A	30-09-1971 28-03-1969 22-10-1969
CA 1184658	· A	26-03-1985	CA	1184658 A1	26-03-1985
US 5010240	A	23-04-1991	AUCUN		
EP 0335229	A	04-10-1989	JP JP AU AU DE DE JP US ZA	2006367 U 2006368 U 612806 B2 3177889 A 68909279 D1 68909279 T2 0335229 A2 2018177 U 4977994 A 8902183 A	17-01-1990 17-01-1990 18-07-1991 05-10-1989 28-10-1993 05-05-1994 04-10-1989 06-02-1990 18-12-1990 29-11-1989
US 5333410	Α	02-08-1994	AUCUN		